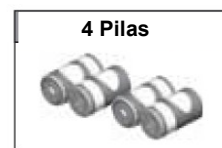
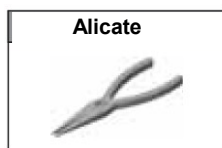


cebekit



Brazo robótico con USB Interface PC C-9895.2

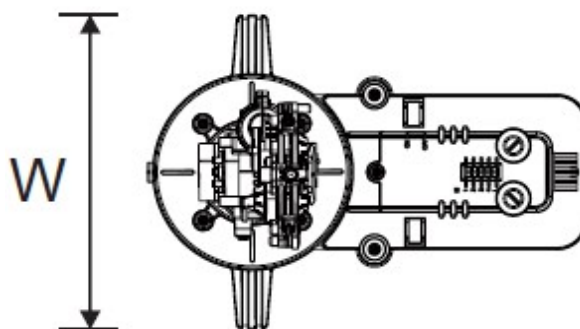
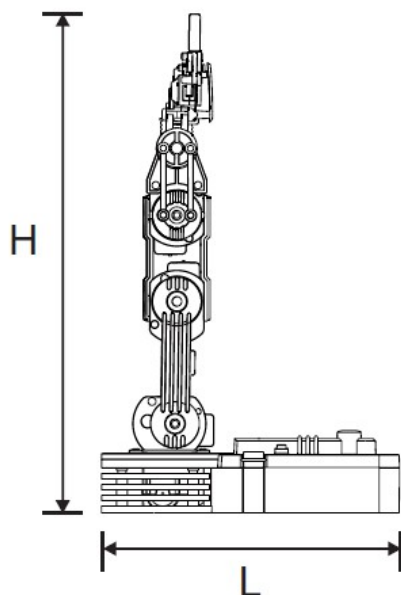
Herramientas necesarias :



Este brazo robótico se conecta al ordenador personal de Windows USB, apto para Windows XP, Vista / 7, sistema operativo. El software incluye funciones y "programa" "Básico".

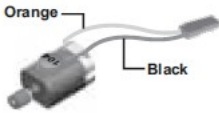
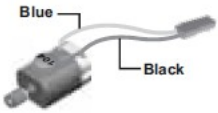
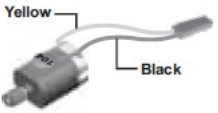
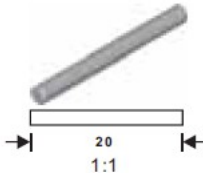
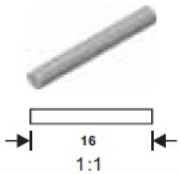
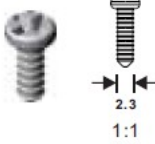
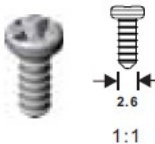
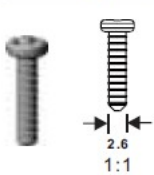
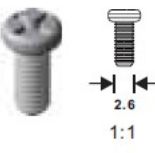
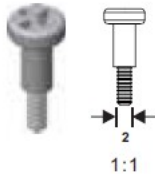
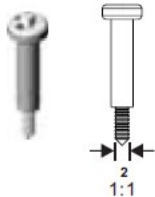
Basic: Al utilizar el teclado o el ratón para tener un control en tiempo real del brazo robótico y disfrutar de la diversión.

Programa: Fácil de aprender a editar los movimientos de brazos robóticos individuales, guardar y cargar al igual que los archivos normales de PC. Será emocionante ver cómo el brazo robótico ejecuta todos los comandos. Es una forma divertida de aprender y experimentar tu brazo robótico con el ordenador



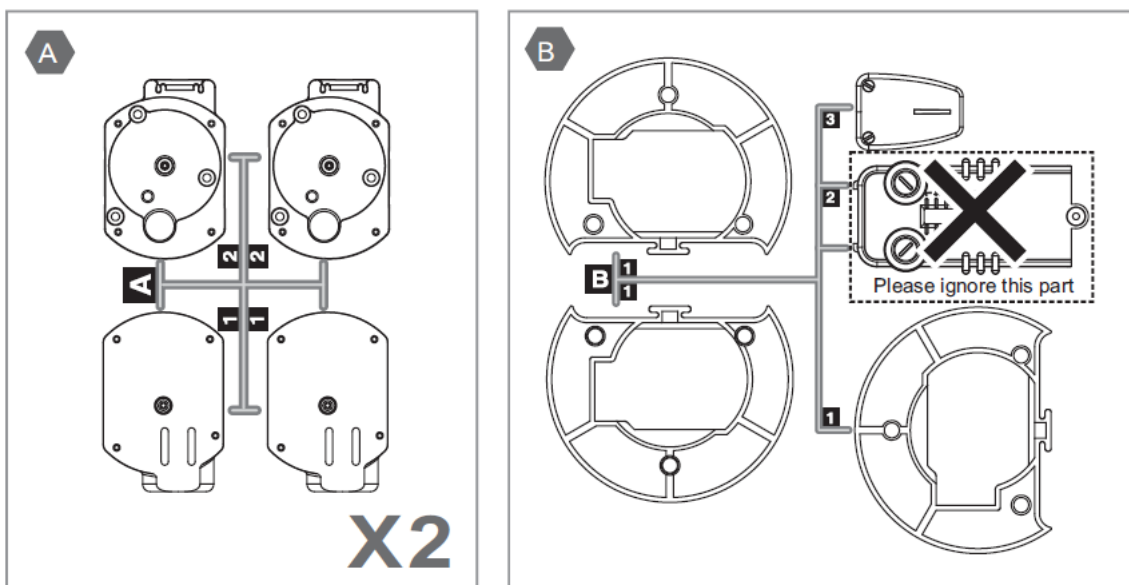
Fuente de alimentación requerida:
4 pilas "D" (no incluidas)

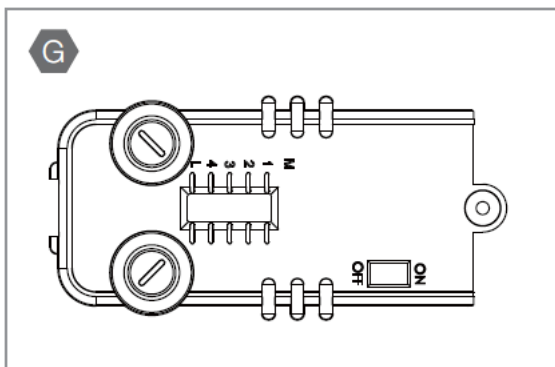
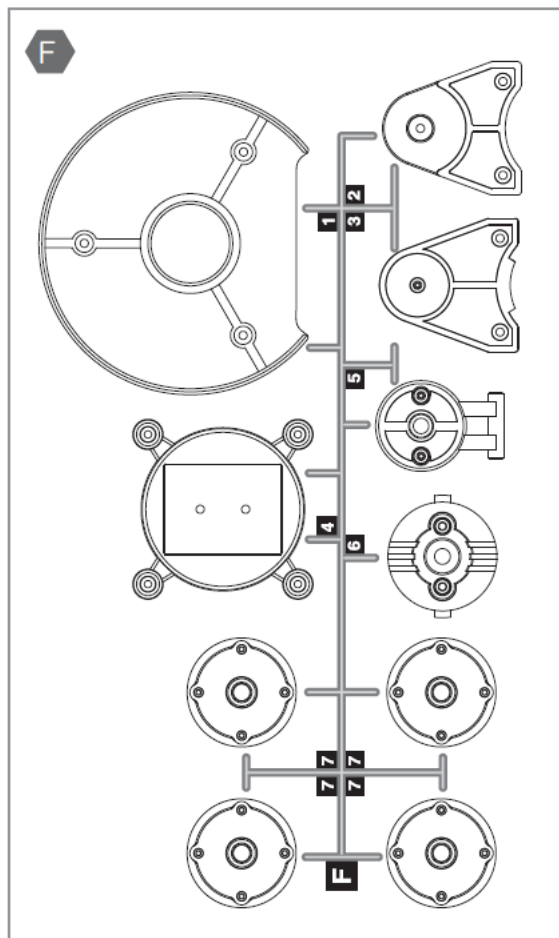
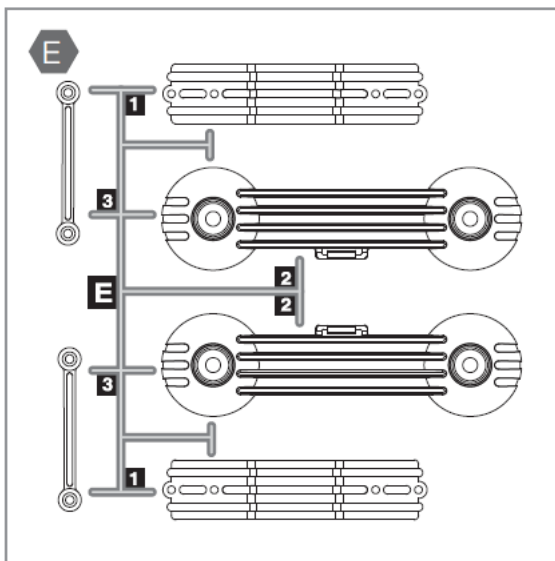
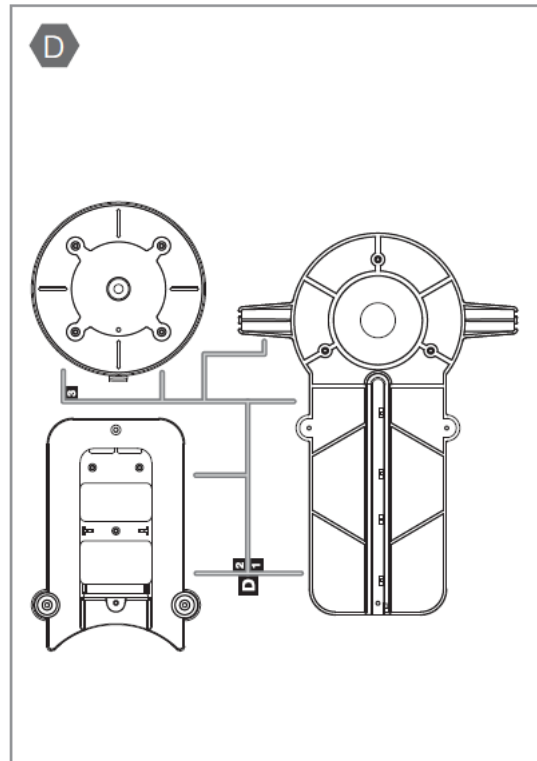
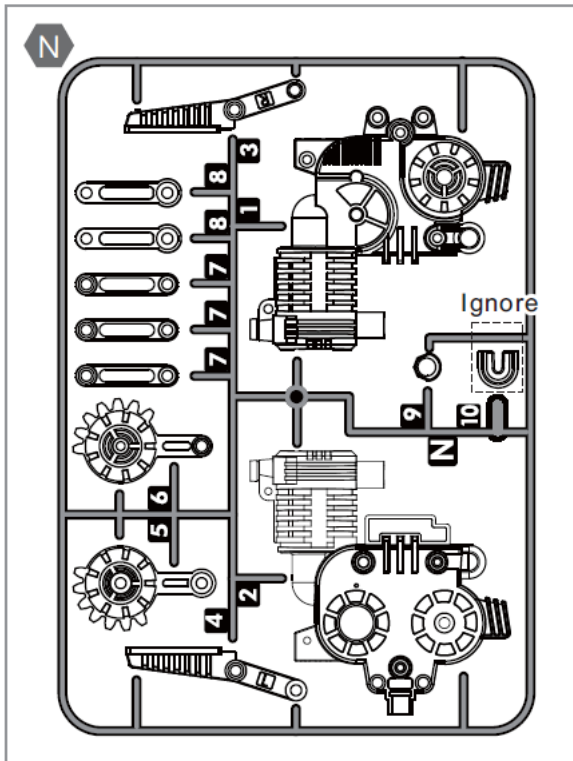
Lista piezas mecanicas :

P1 Motor (M4,M5)		Qty	2
P2 Motor (M2,M3)		Qty	2
P3 Motor (M1)		Qty	1
P4 Engranaje 32/10T (Gris)		Qty	10
P5 Engranaje 32/10T (Marrón)		Qty	5
P6 Engranaje 32T (Azul)		Qty	5
P7 Engranaje salida 10T Negro		Qty	4
P8 Engranaje salida 10T blanco		Qty	1
P9 Ejes cilíndrico		Qty	9 (2x20)
P10 Ejes cilíndrico		Qty	1 (2x16)
P11 Tornillos		Qty	5 (2.3x7)
P12 Tornillos		Qty	11 (2.6x6)
P13 Tornillos		Qty	19 (2.6x10)
P14 Tornillos		Qty	12 (2.6x6)
P15 Tornillos		Qty	10 (2.6x6)
P16 Tornillos		Qty	4 (3x11)
P17 Tornillos		Qty	3 (3x16)
P18 Tuercas		Qty	16

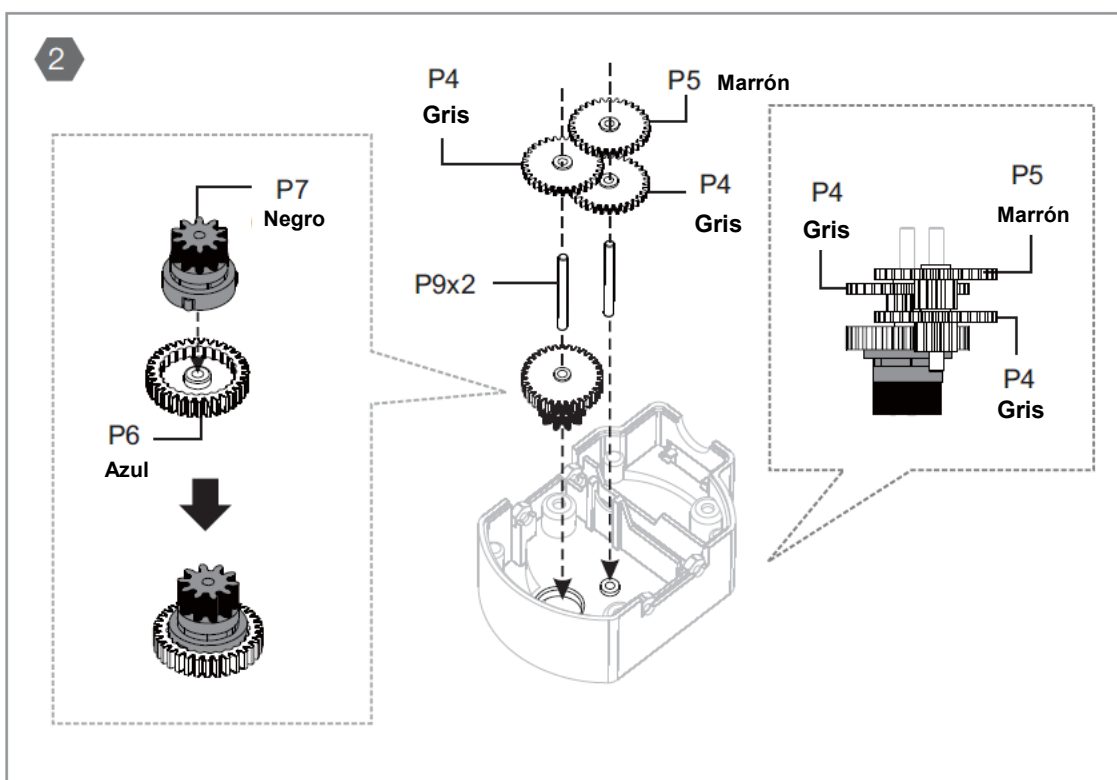
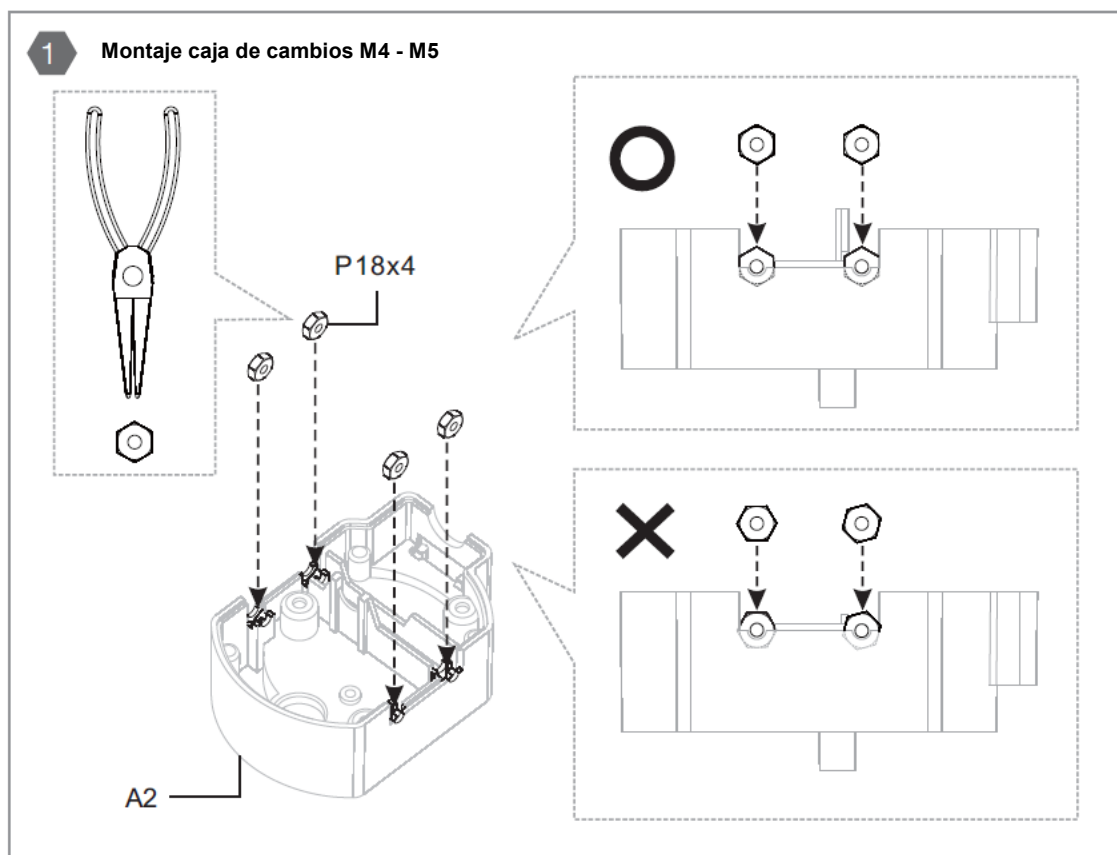
P19 Arandela  Qty 3	P20 Terminal batería con cable  Qty 1	P21 Terminal batería con conector  Qty 1
P22 Led con cable  Qty 1	P23 Esponja negra  Qty 2	P24 clip para cable  Qty 3
P25 Cable USB  Qty 1	P27 Placa USB PC  Qty 1	
P26 CD  Qty 1		

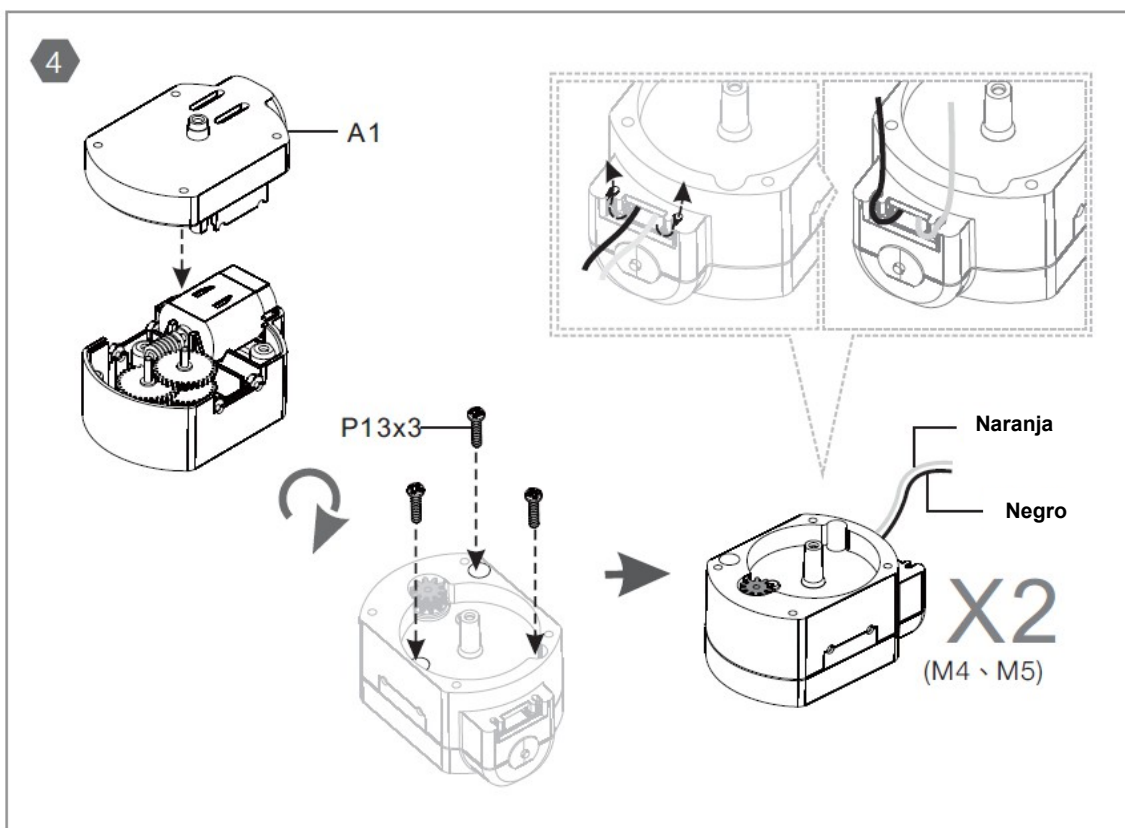
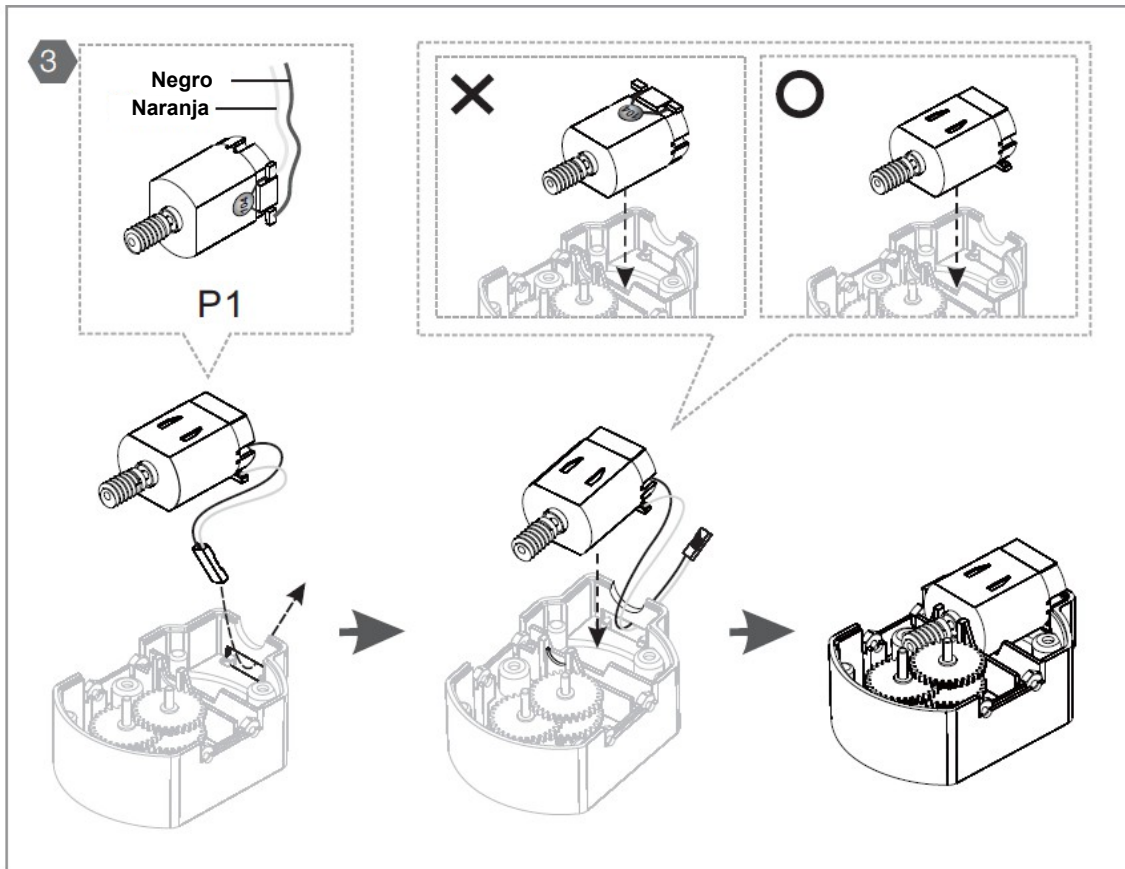
Partes de plástico :



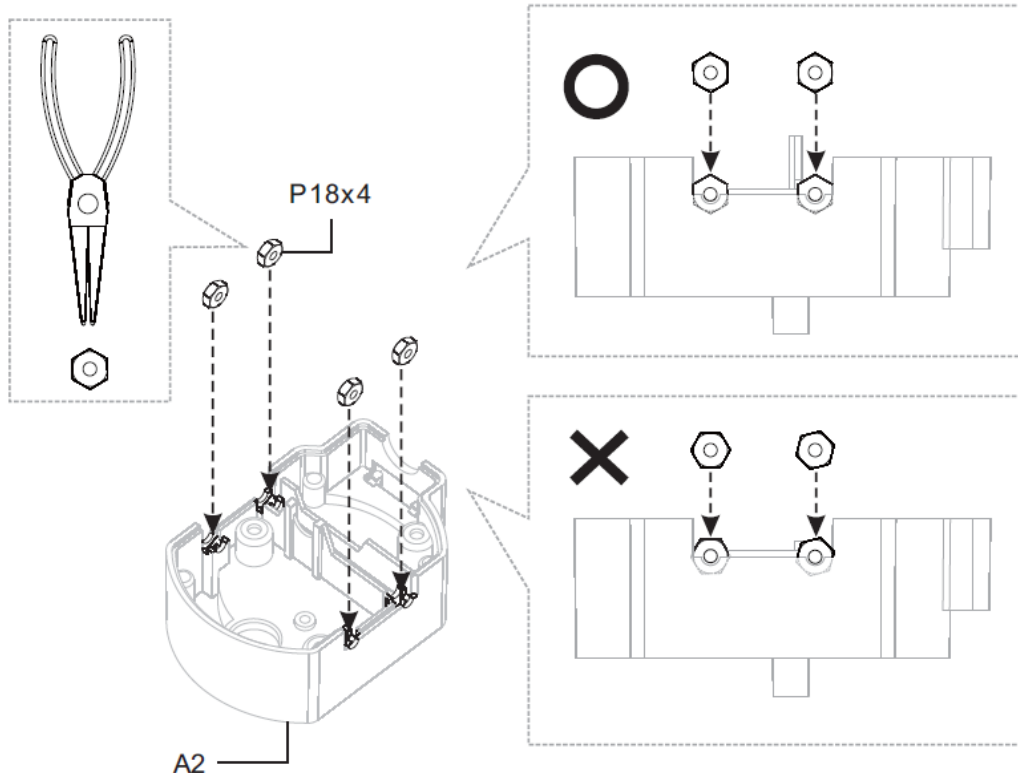


Montaje :

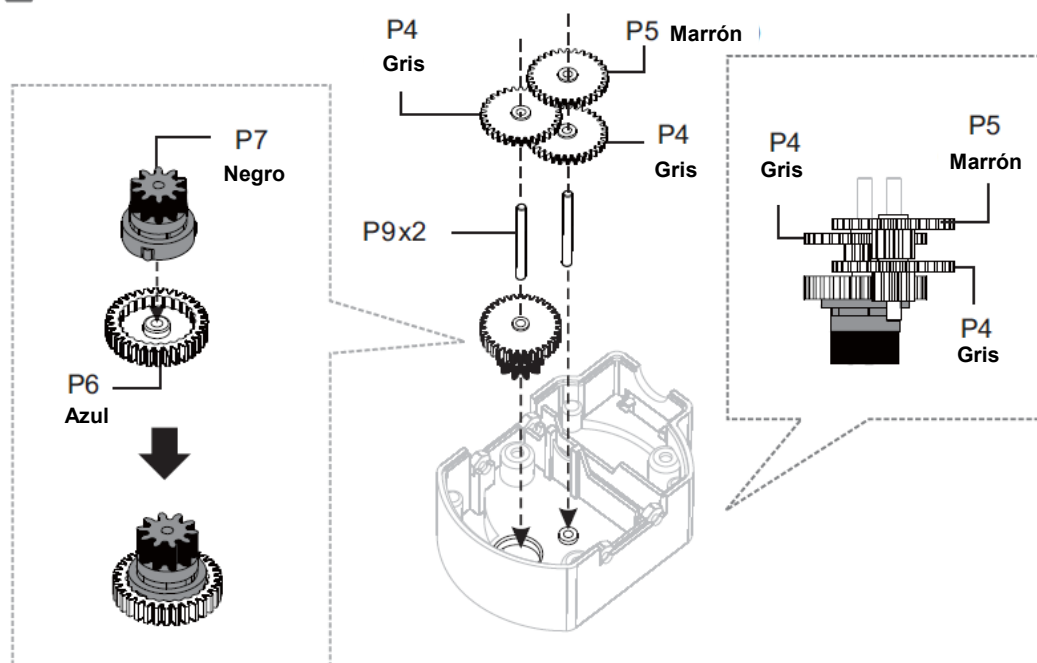


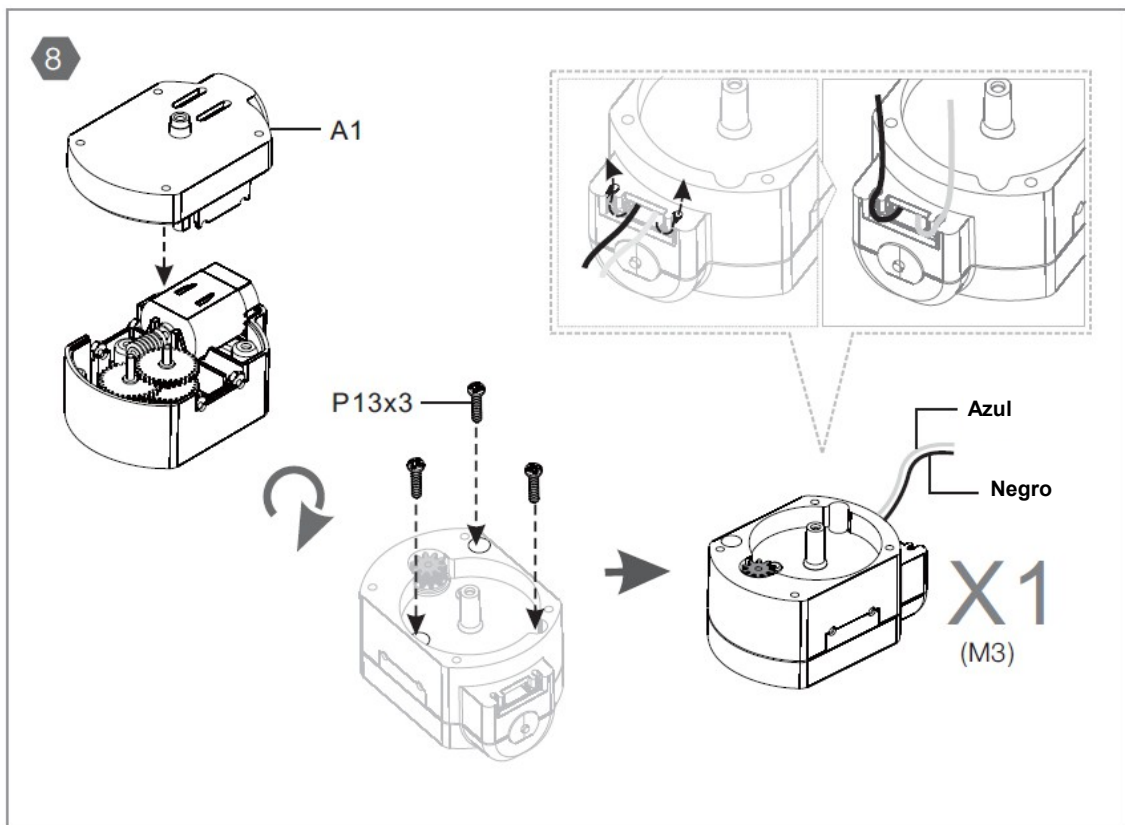
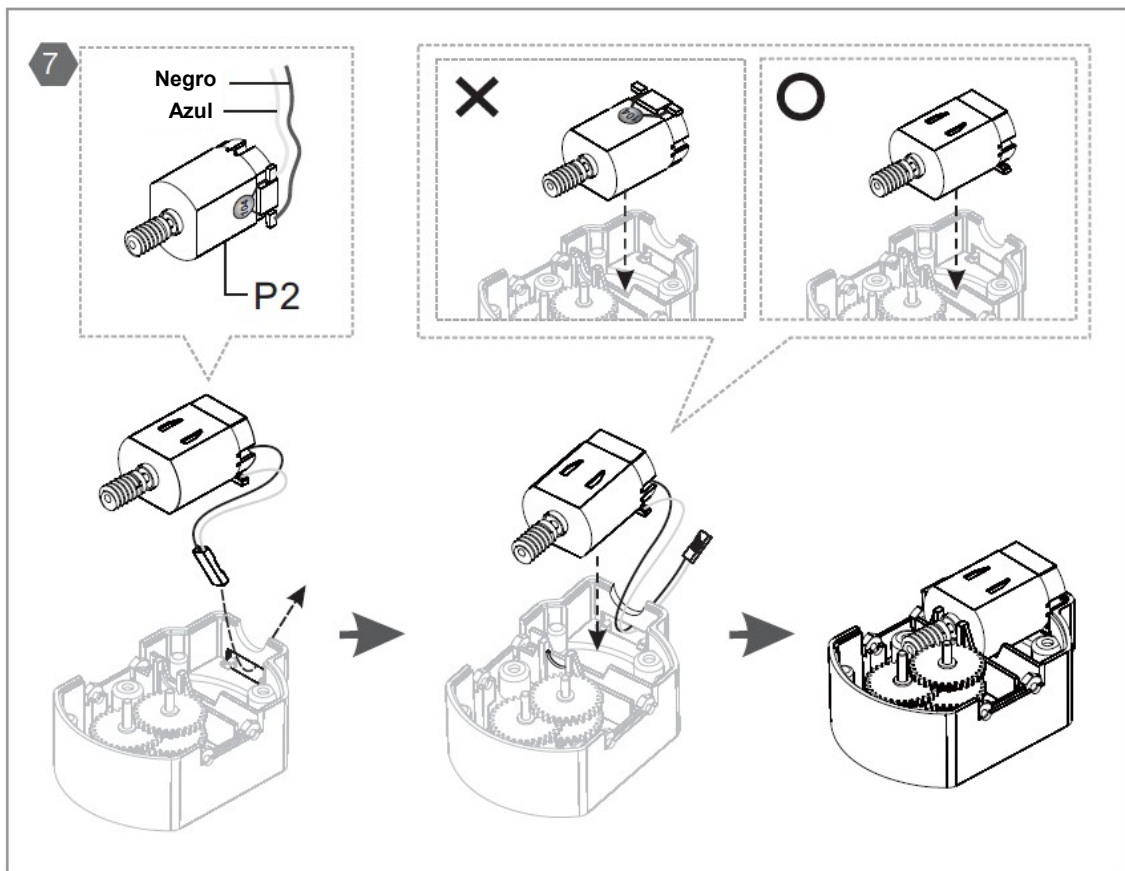


5 Montaje caja de cambios M3



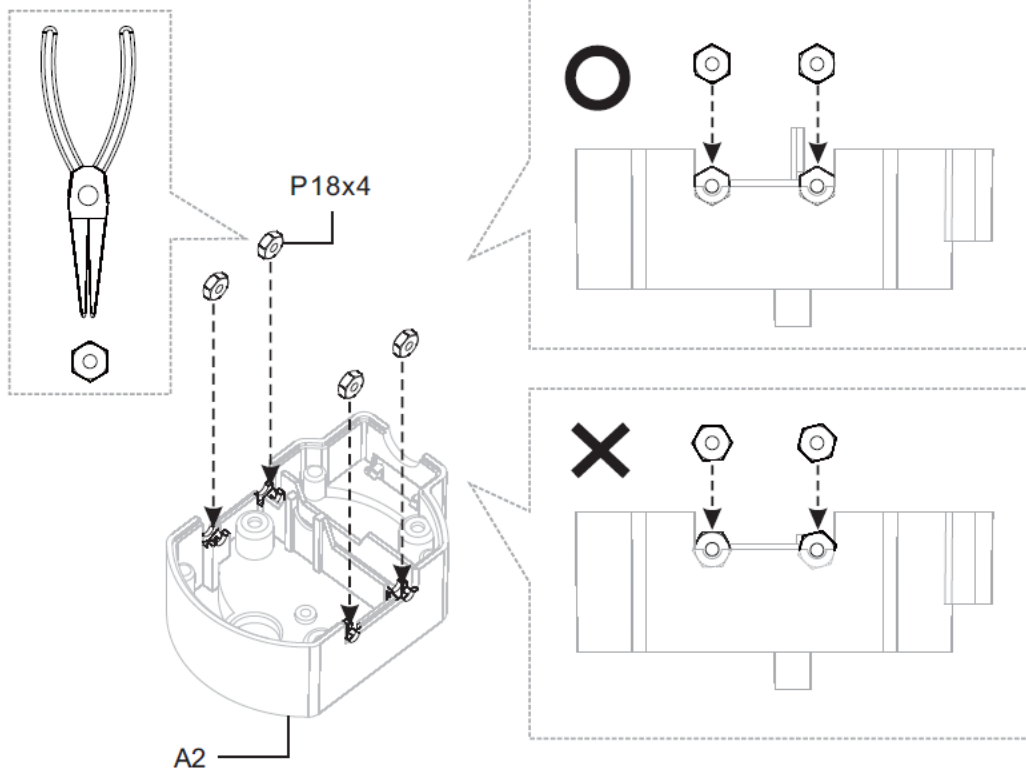
6



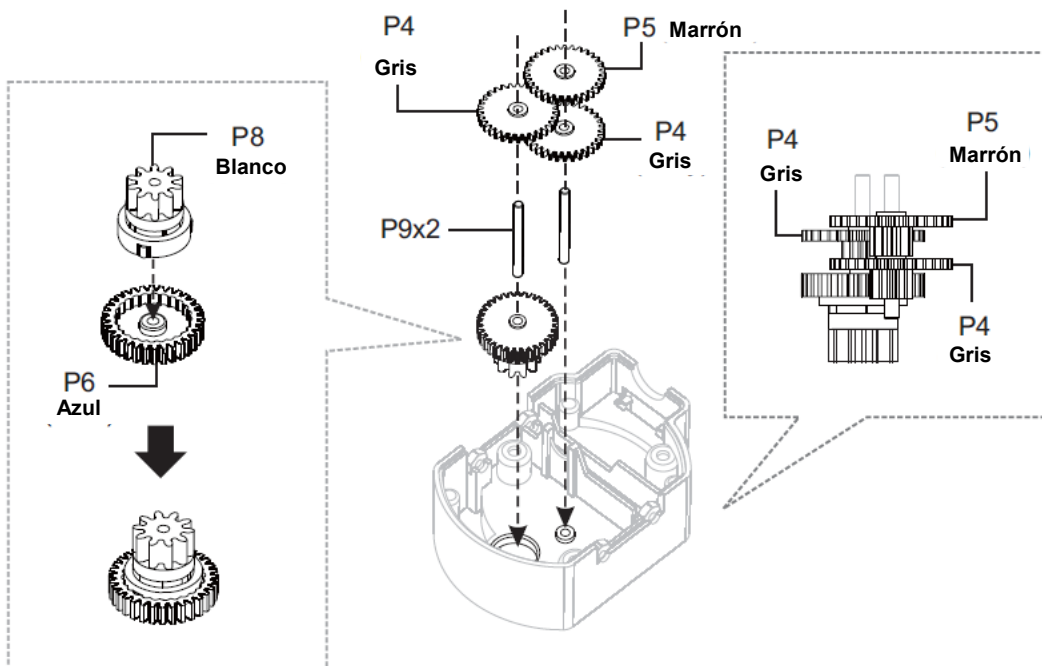


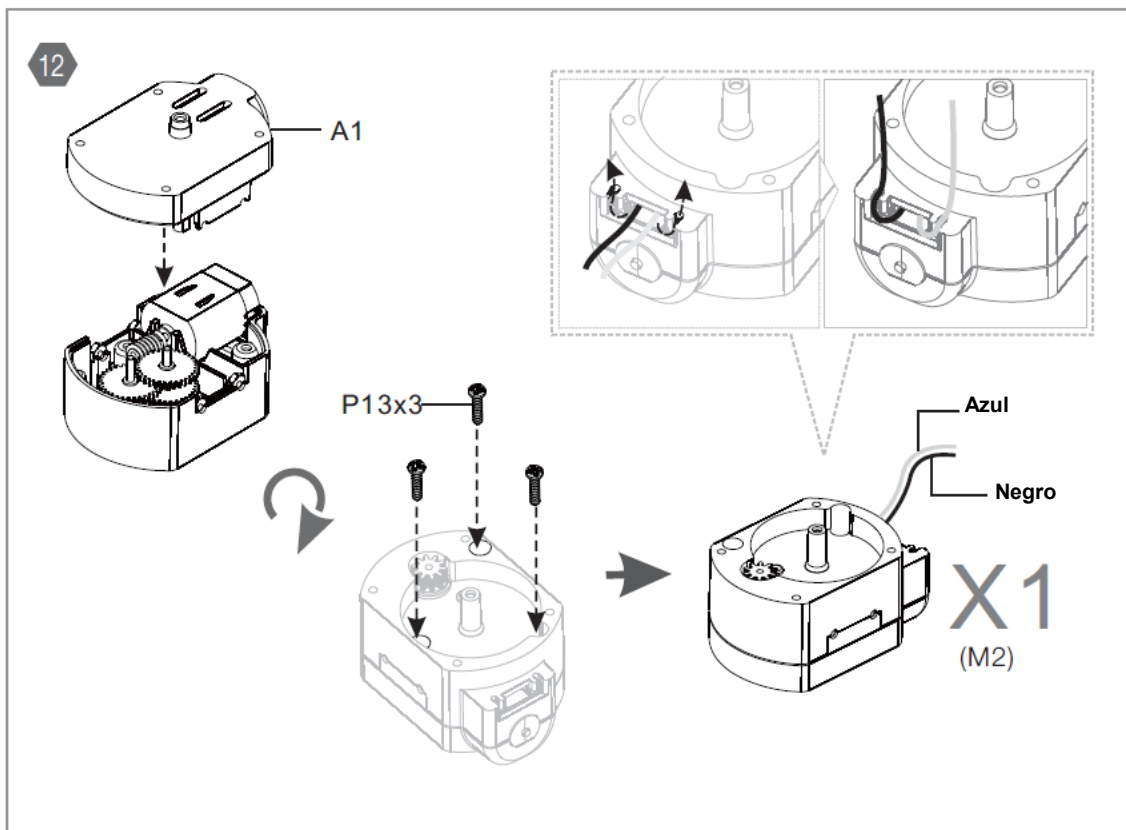
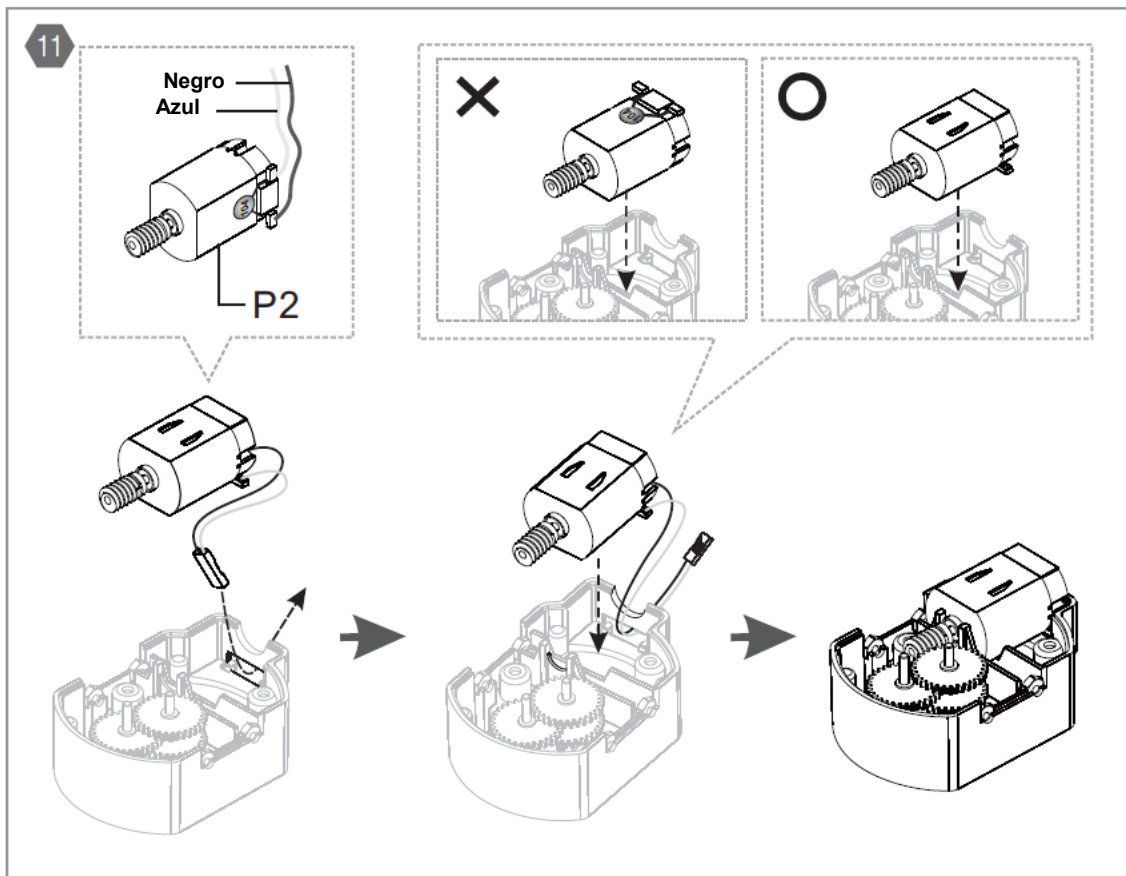
9

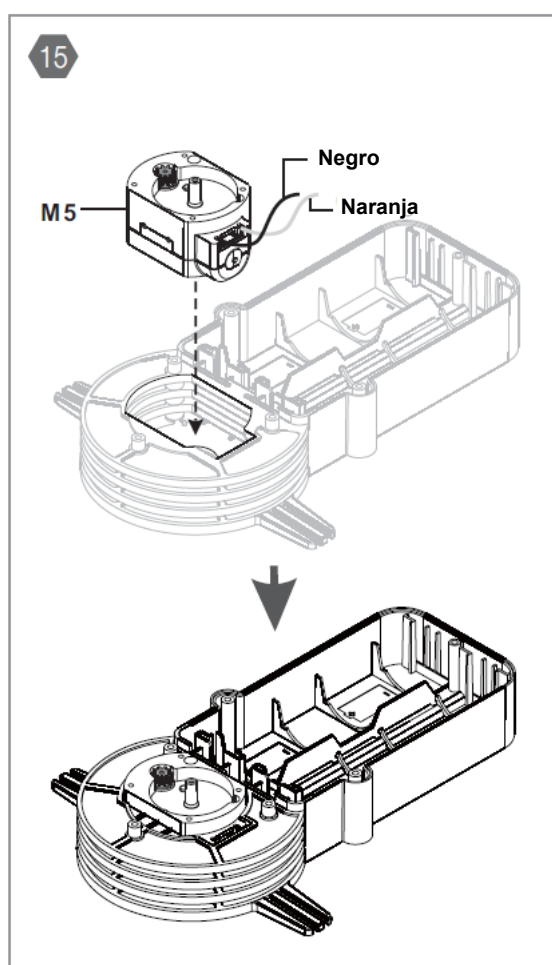
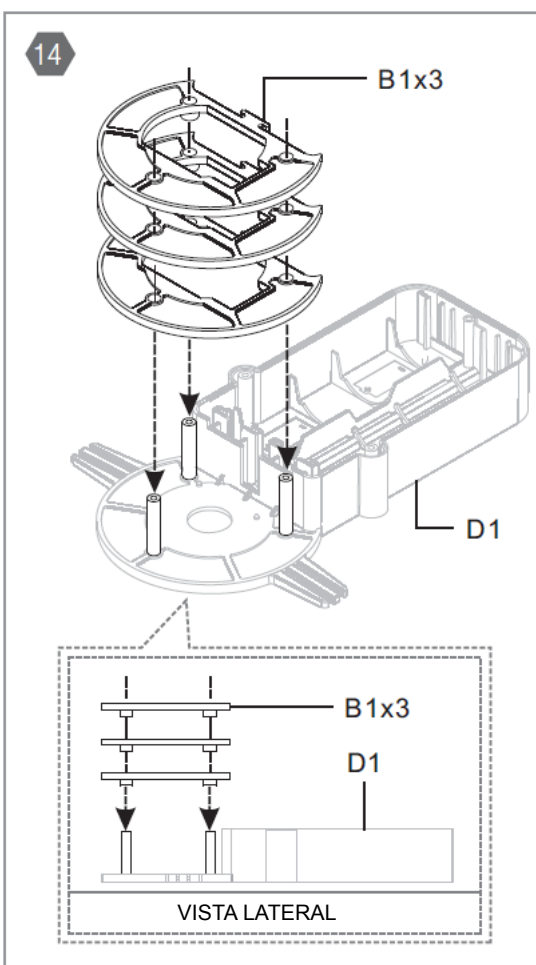
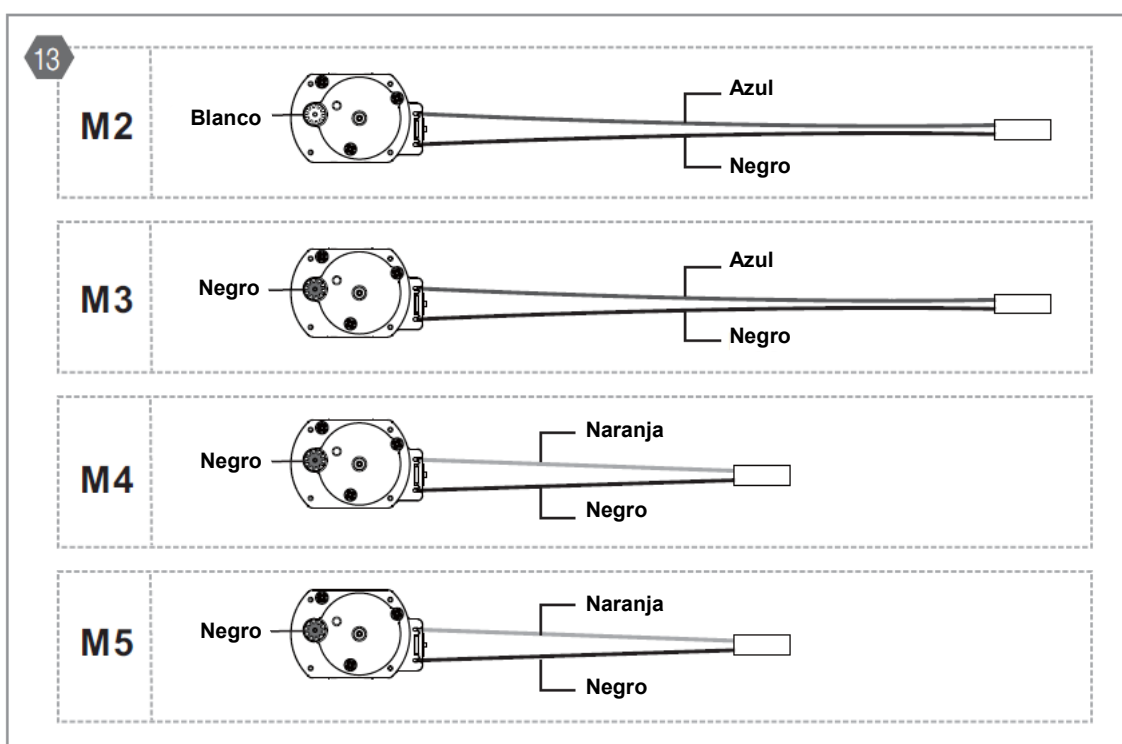
Montaje caja de cambios M2

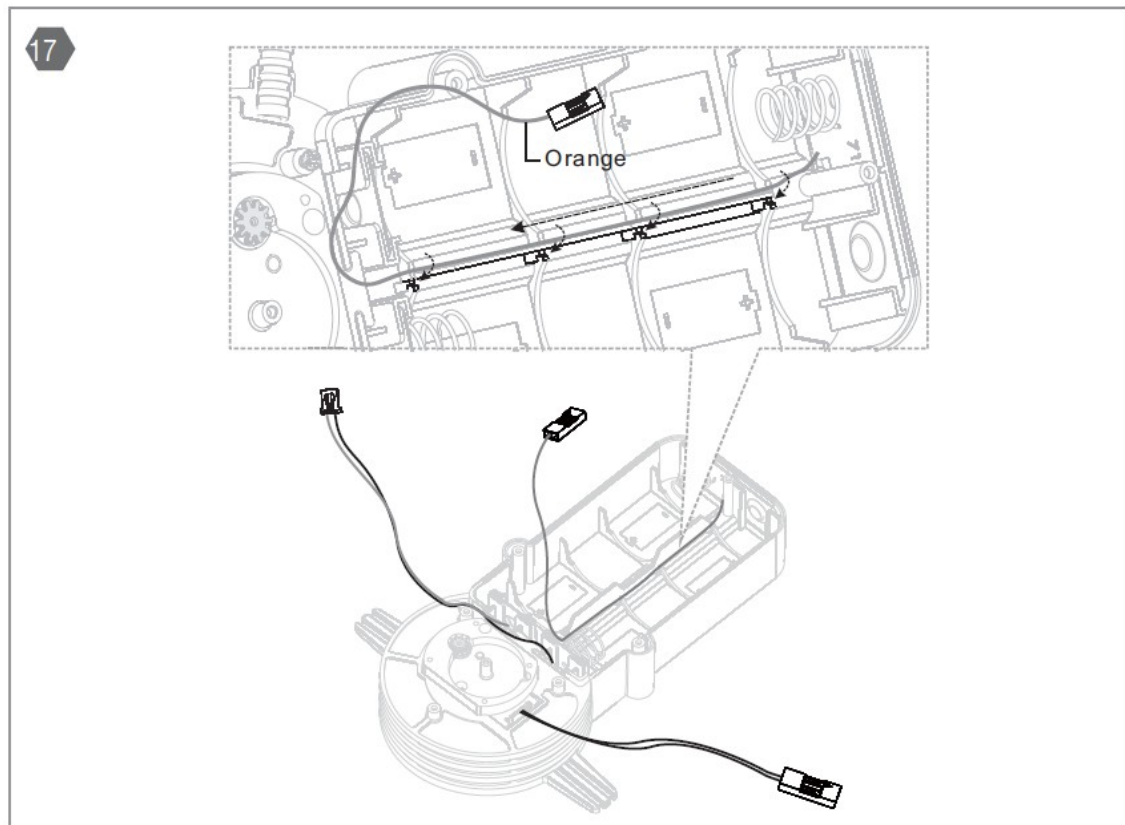
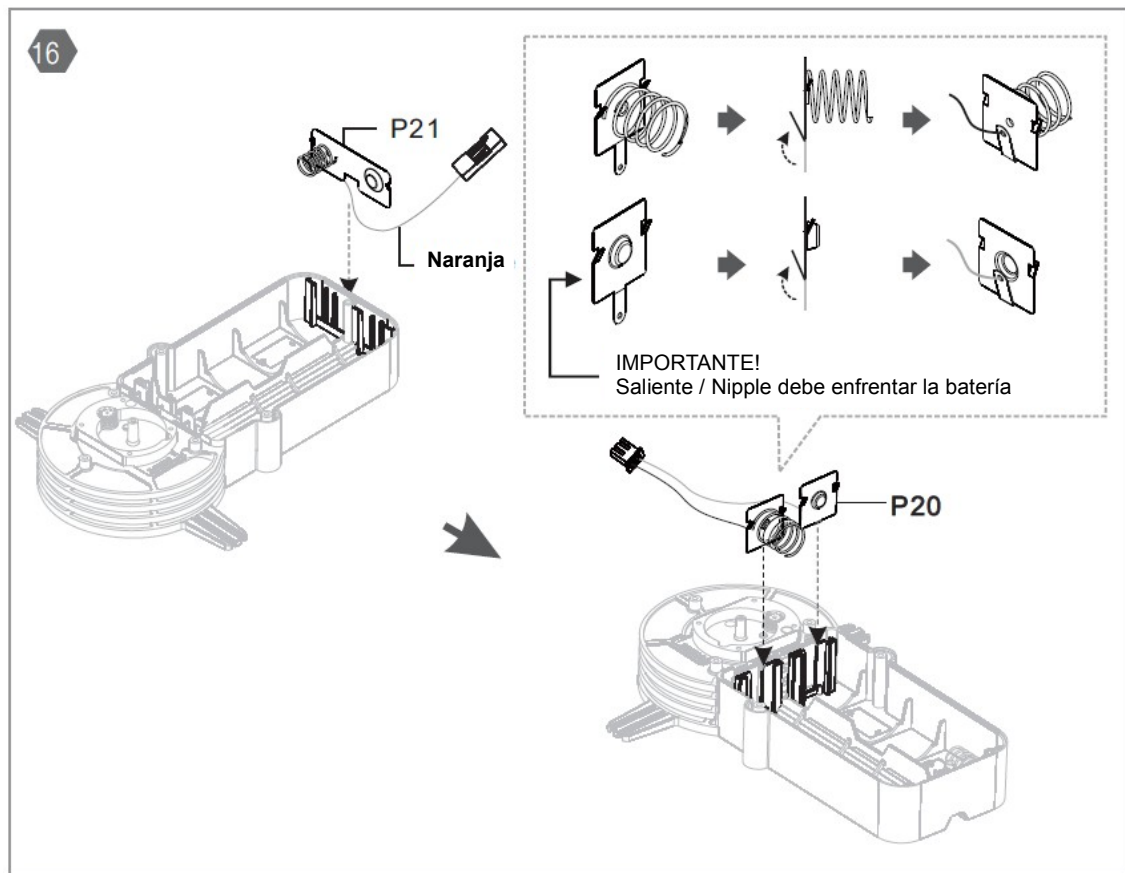


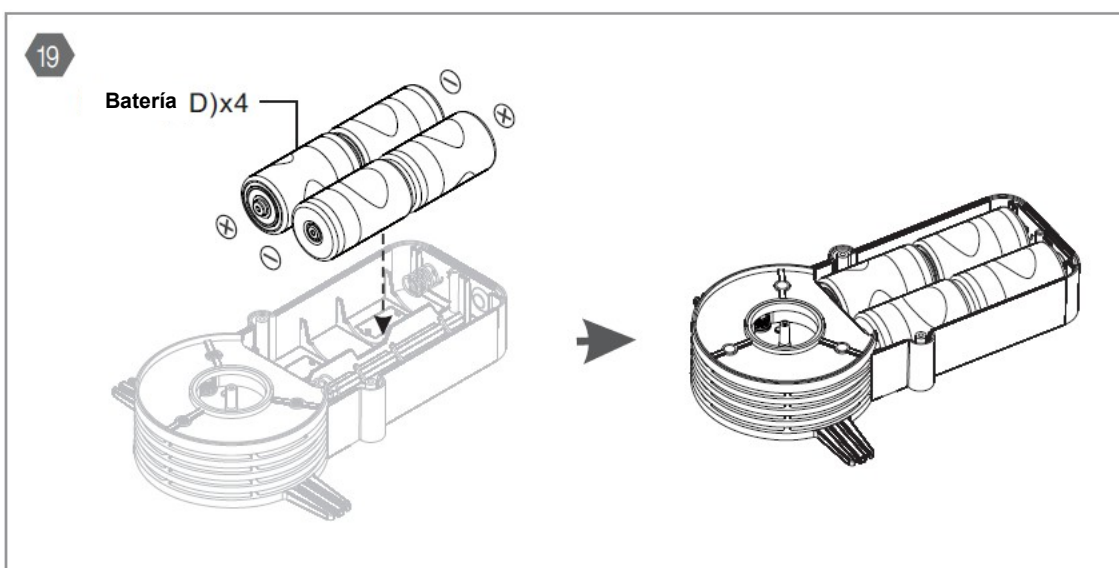
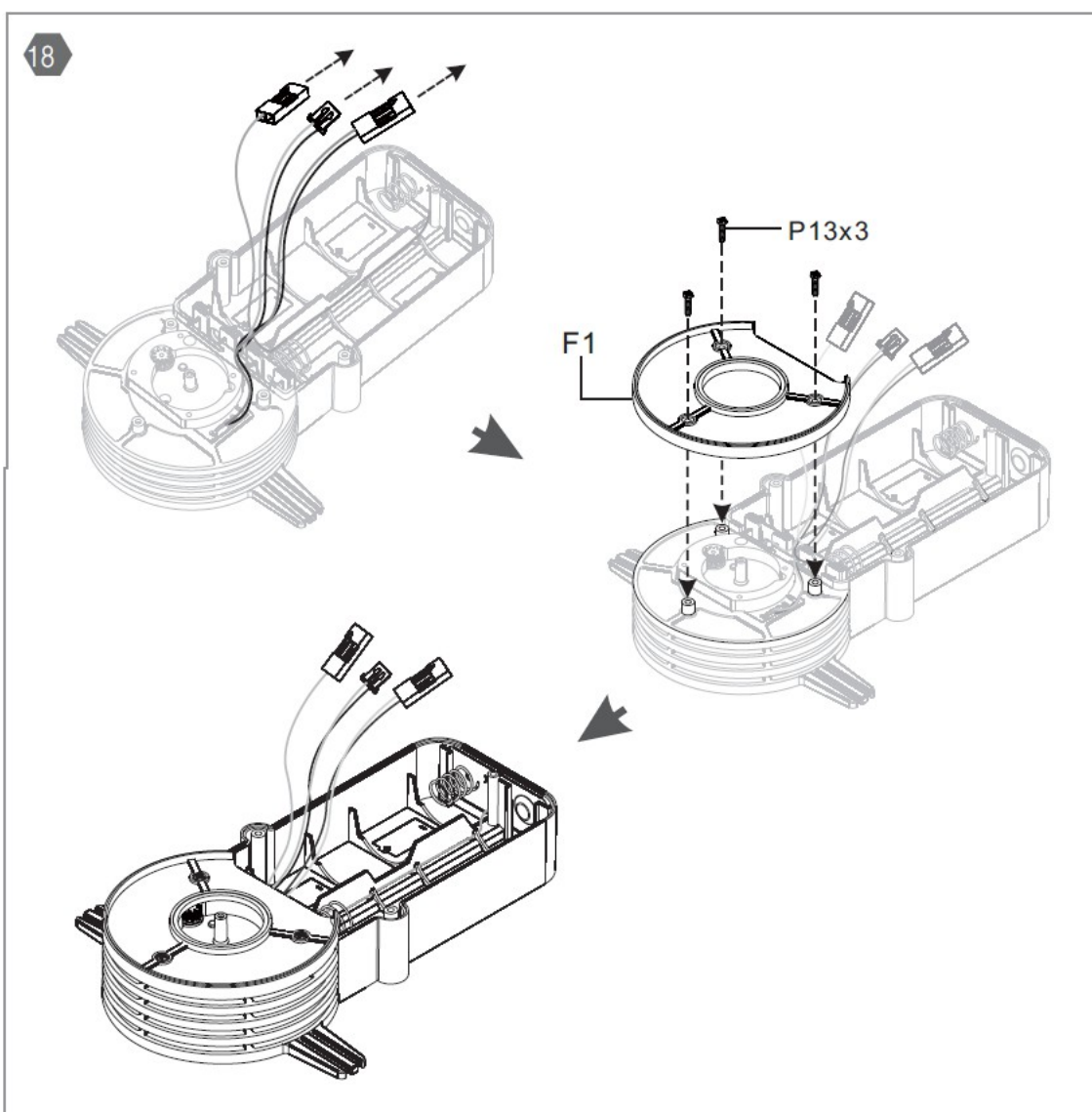
10

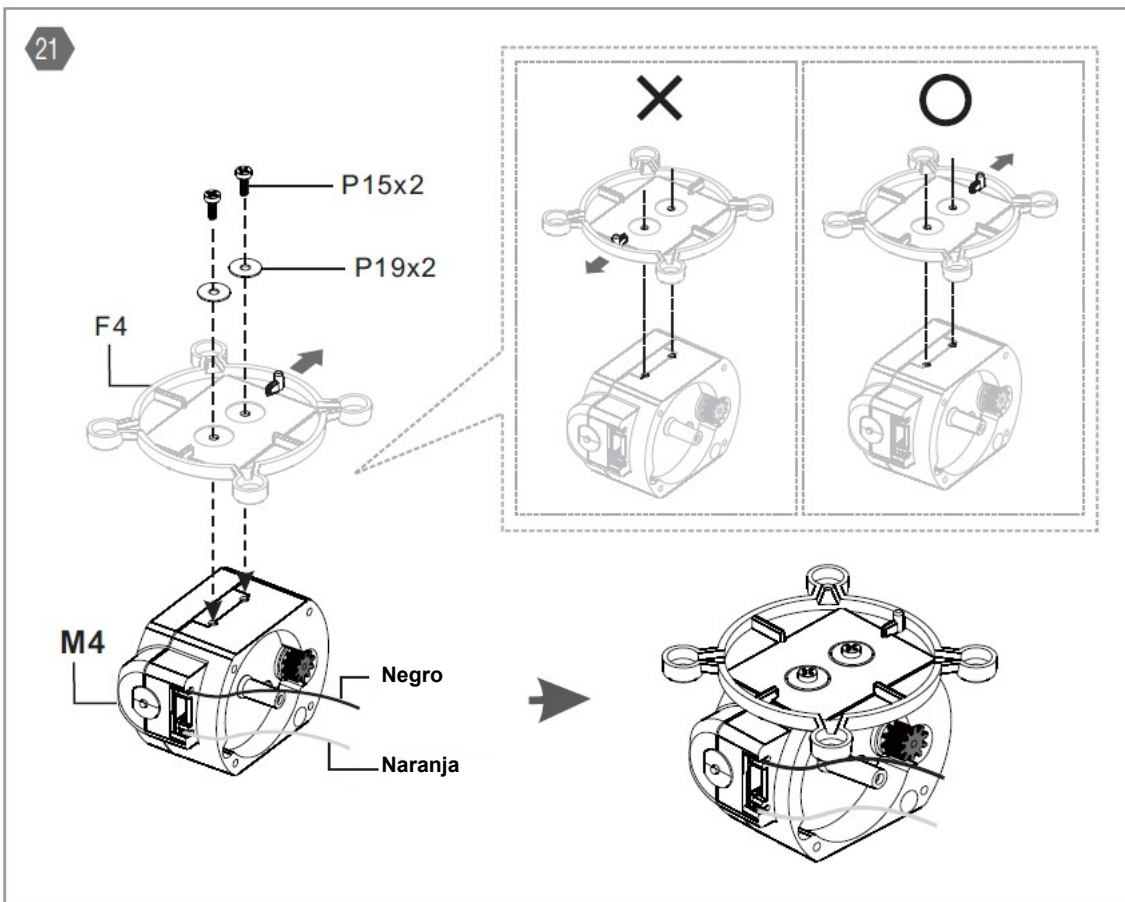
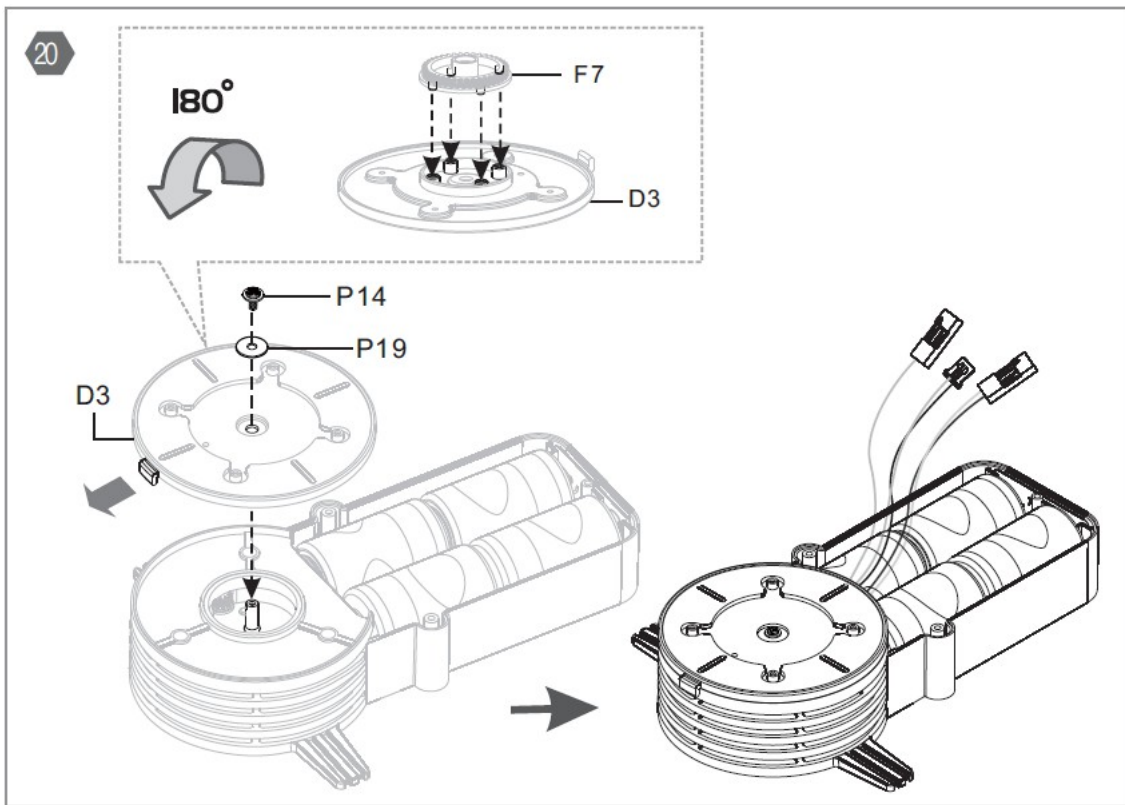


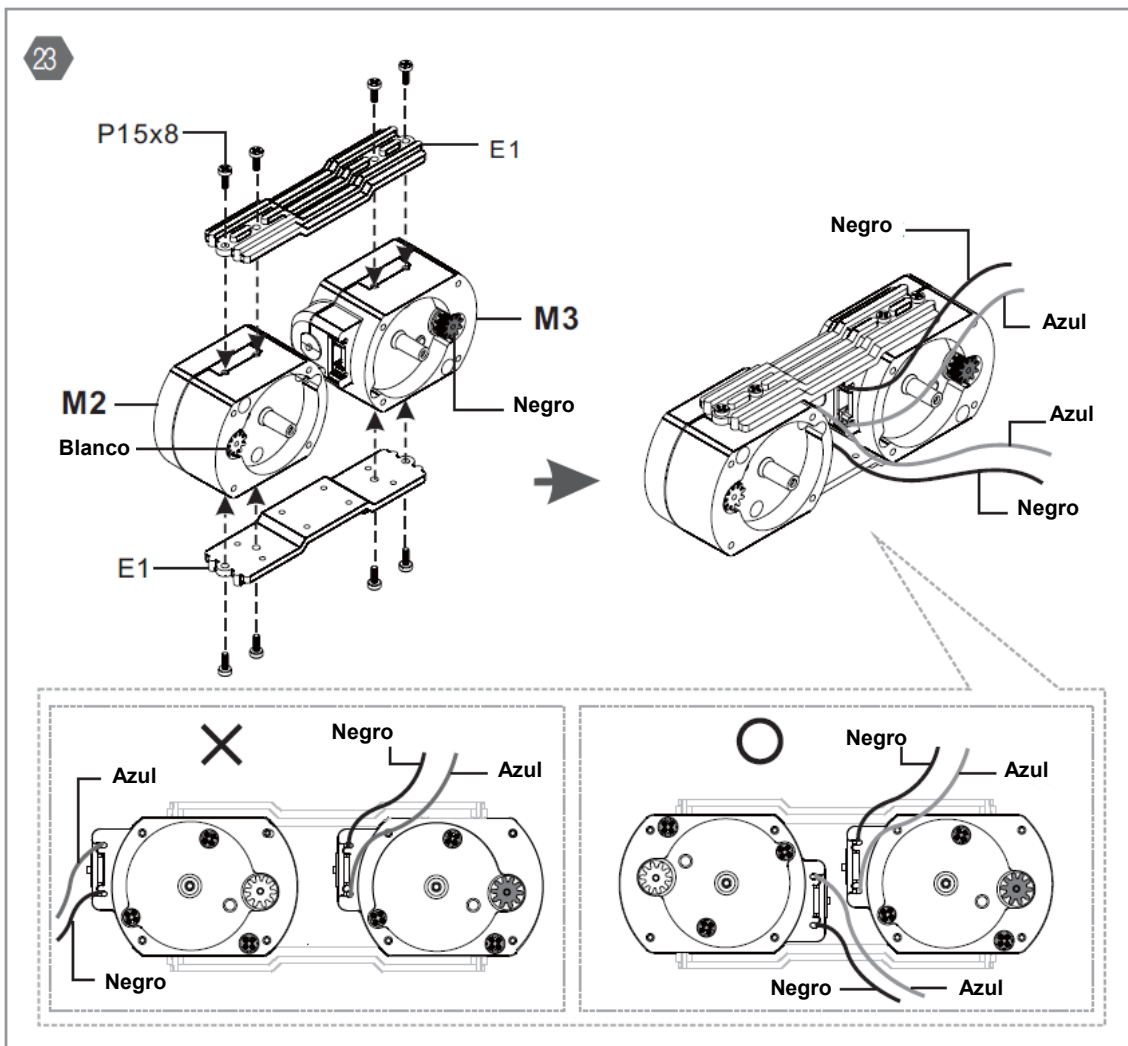
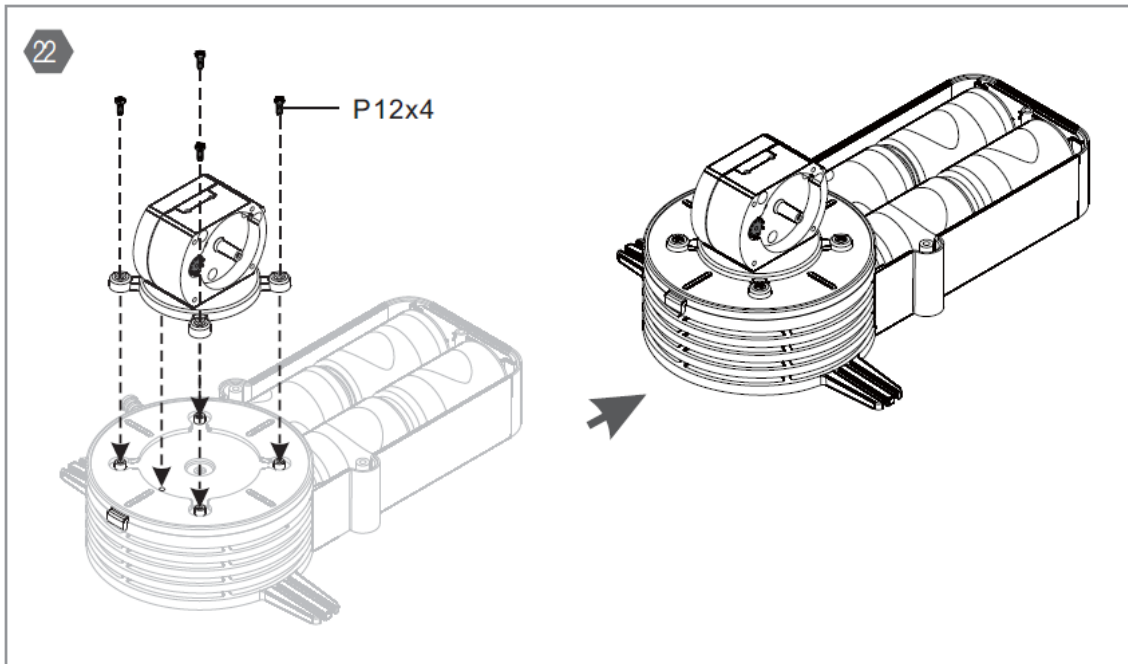


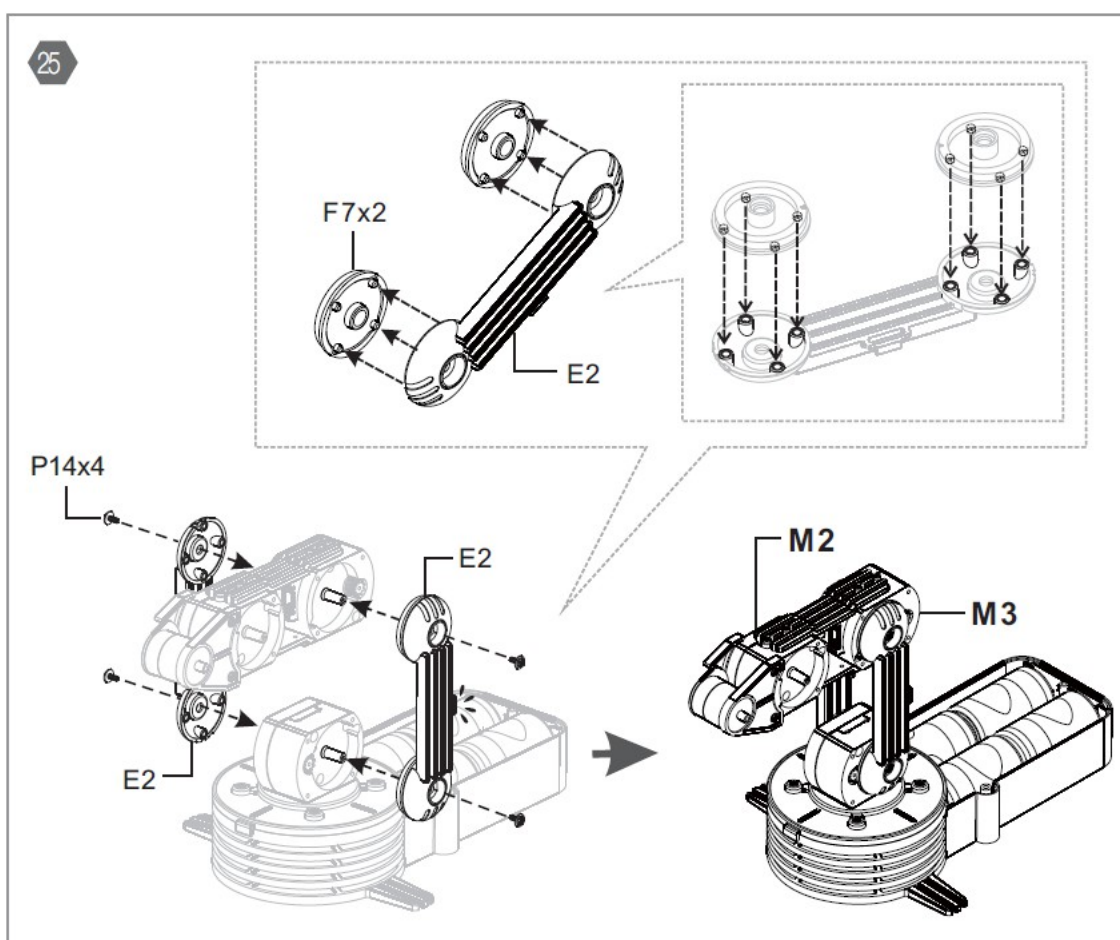
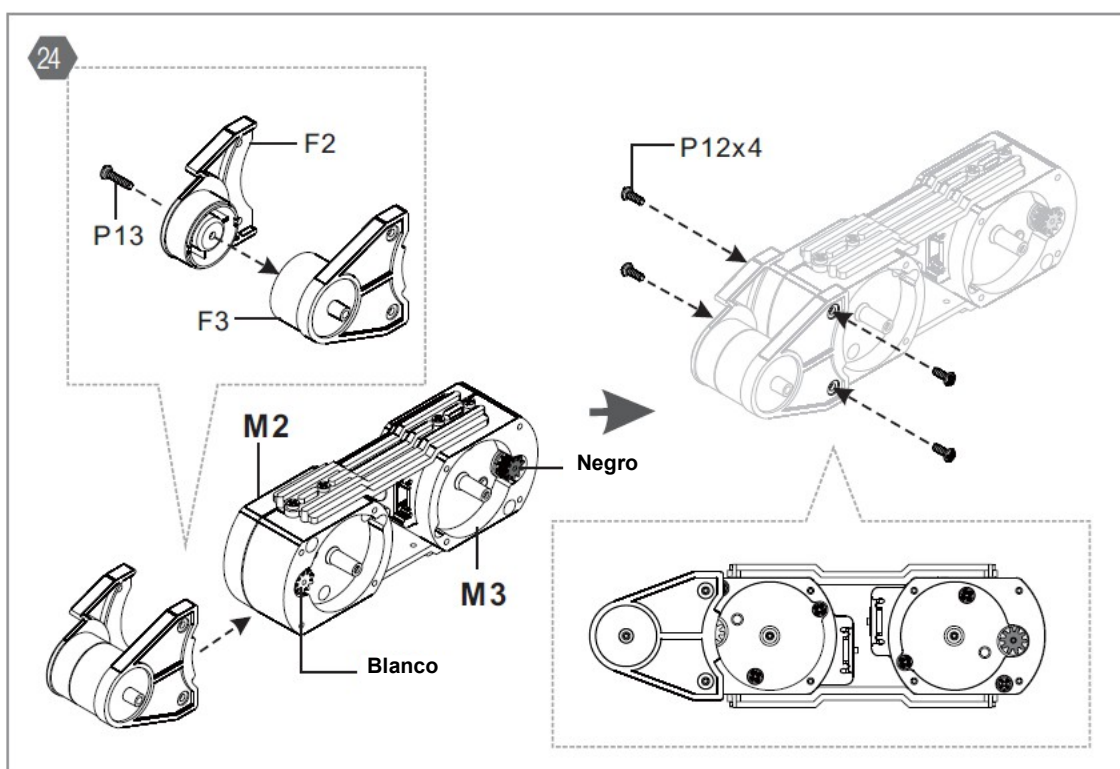


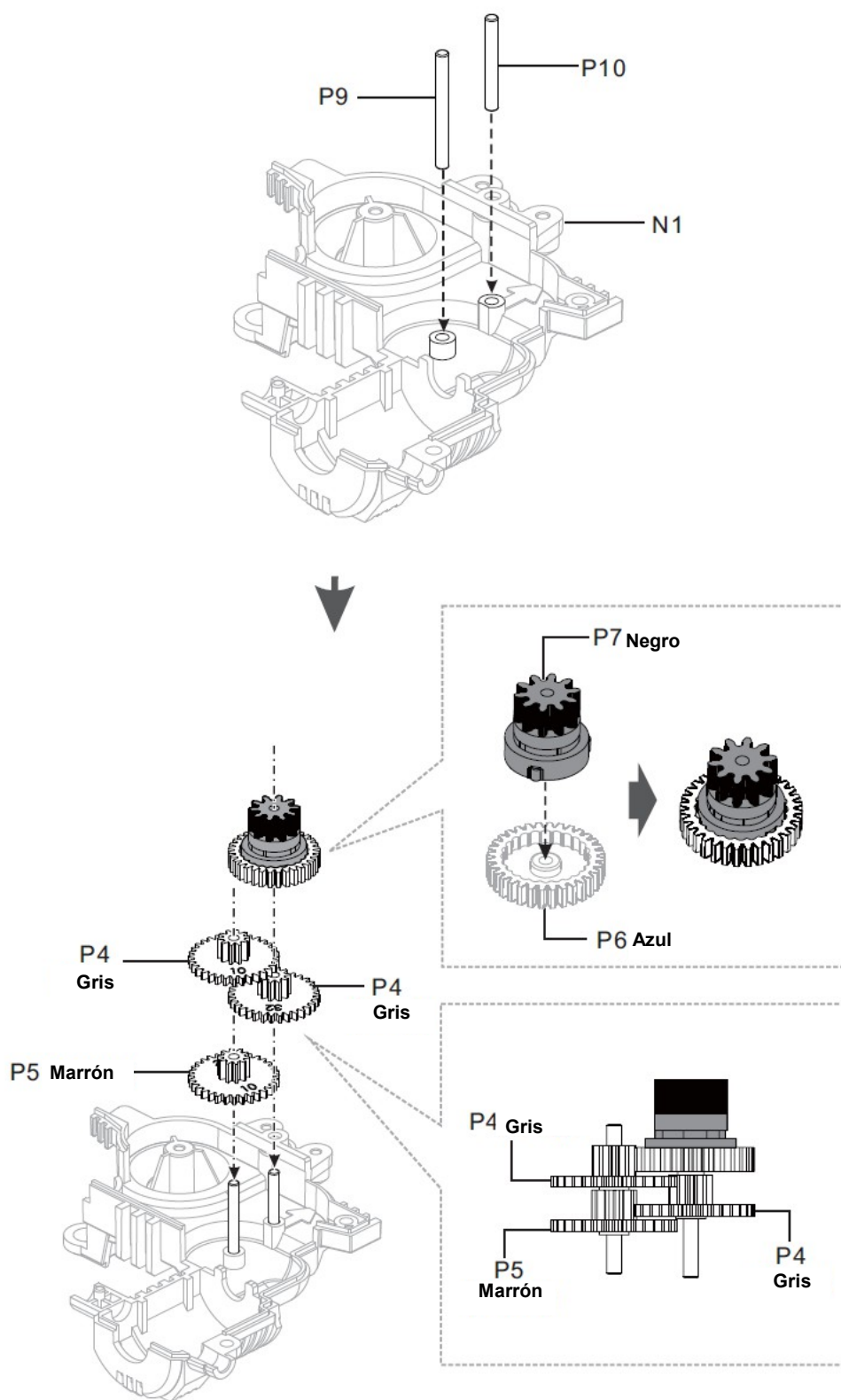


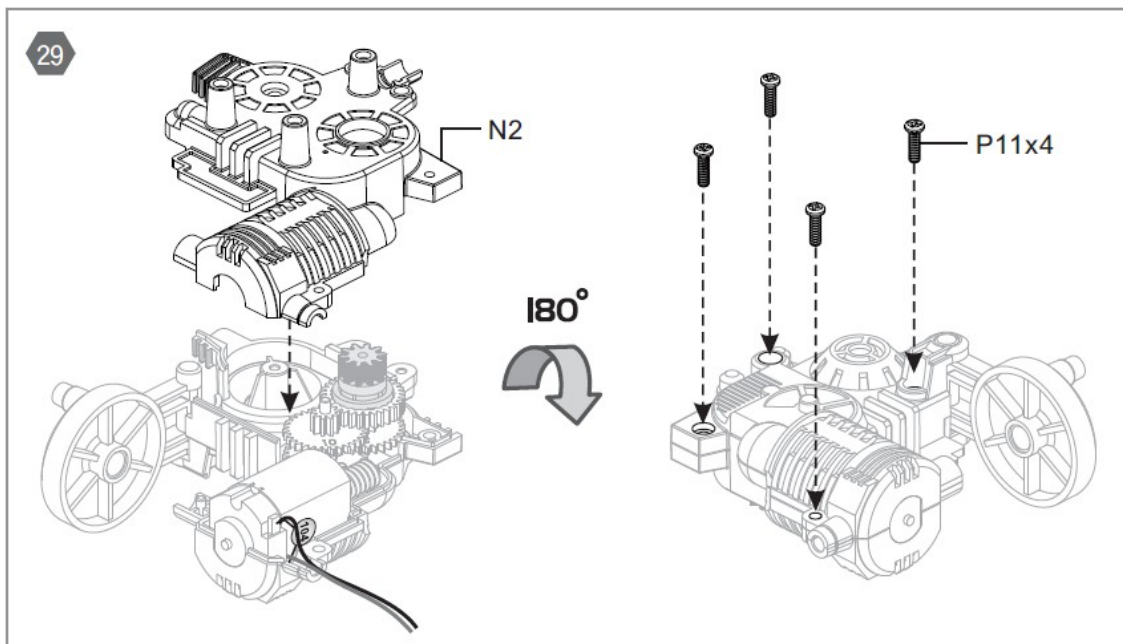
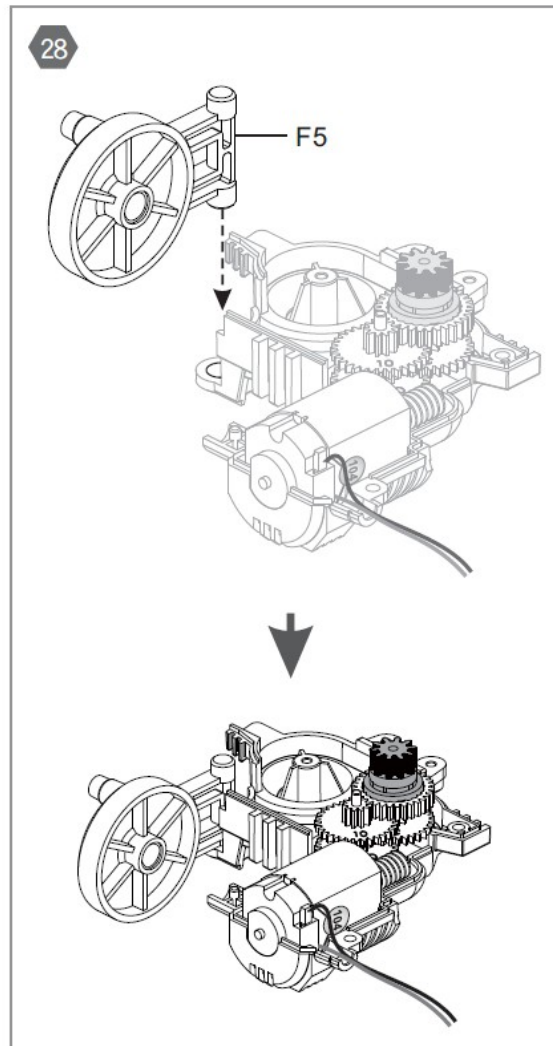
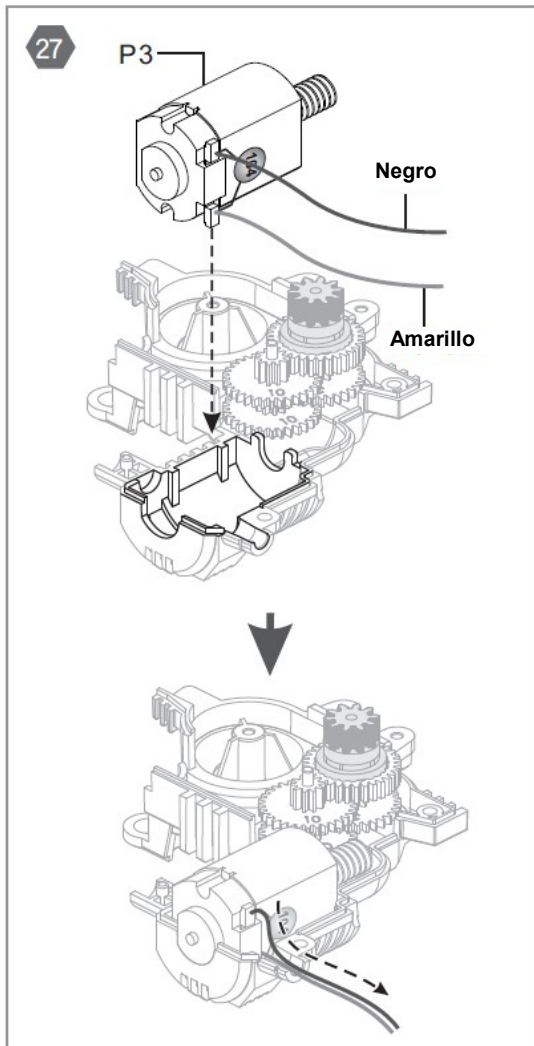


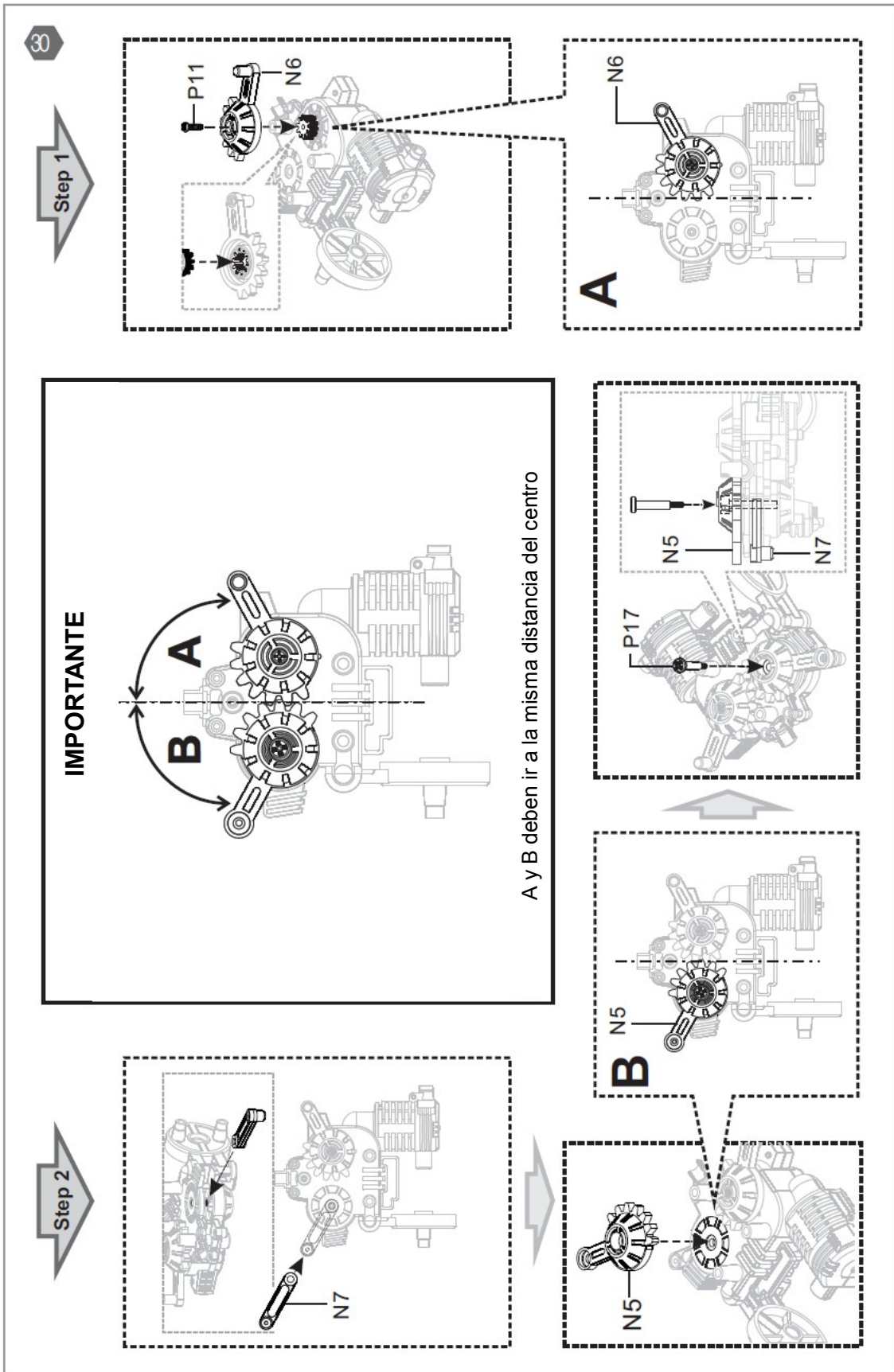


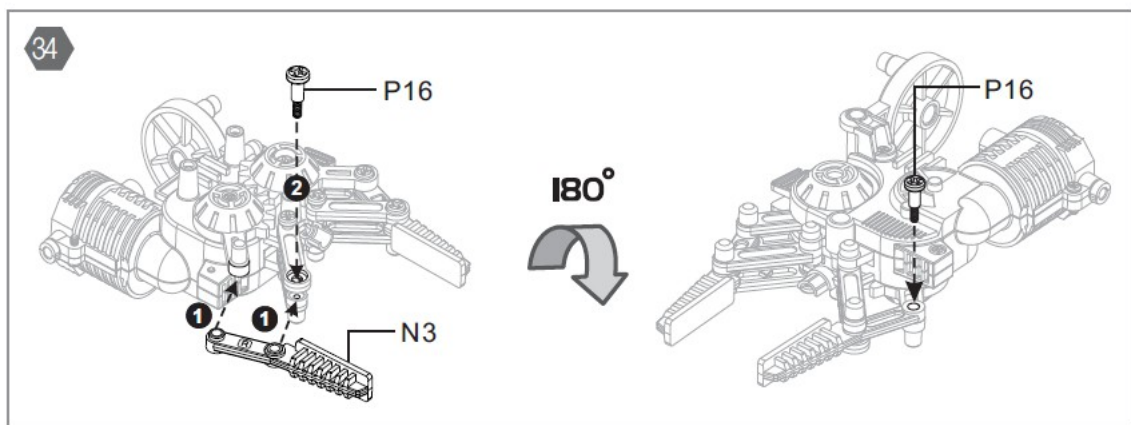
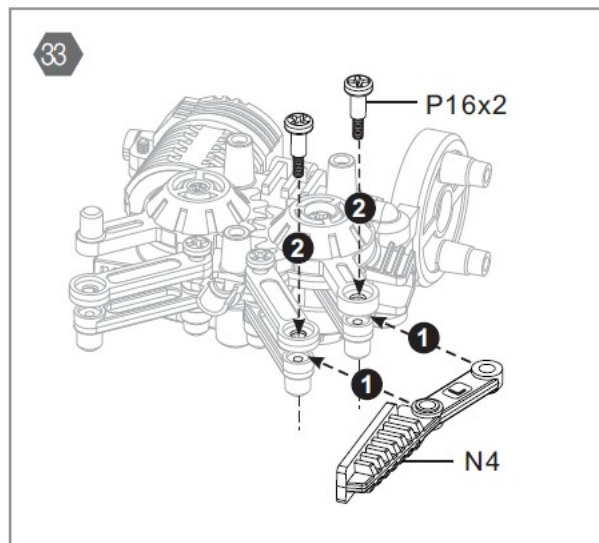
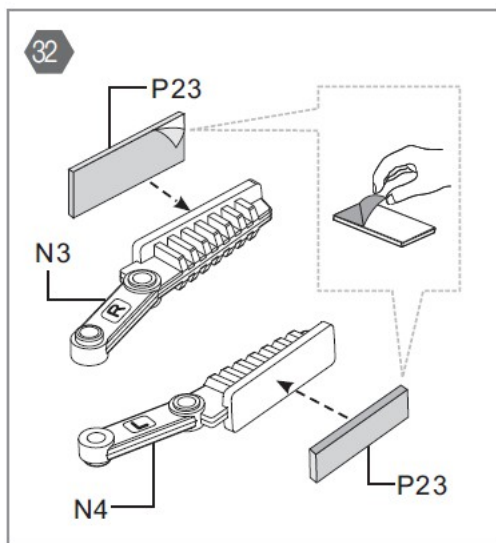
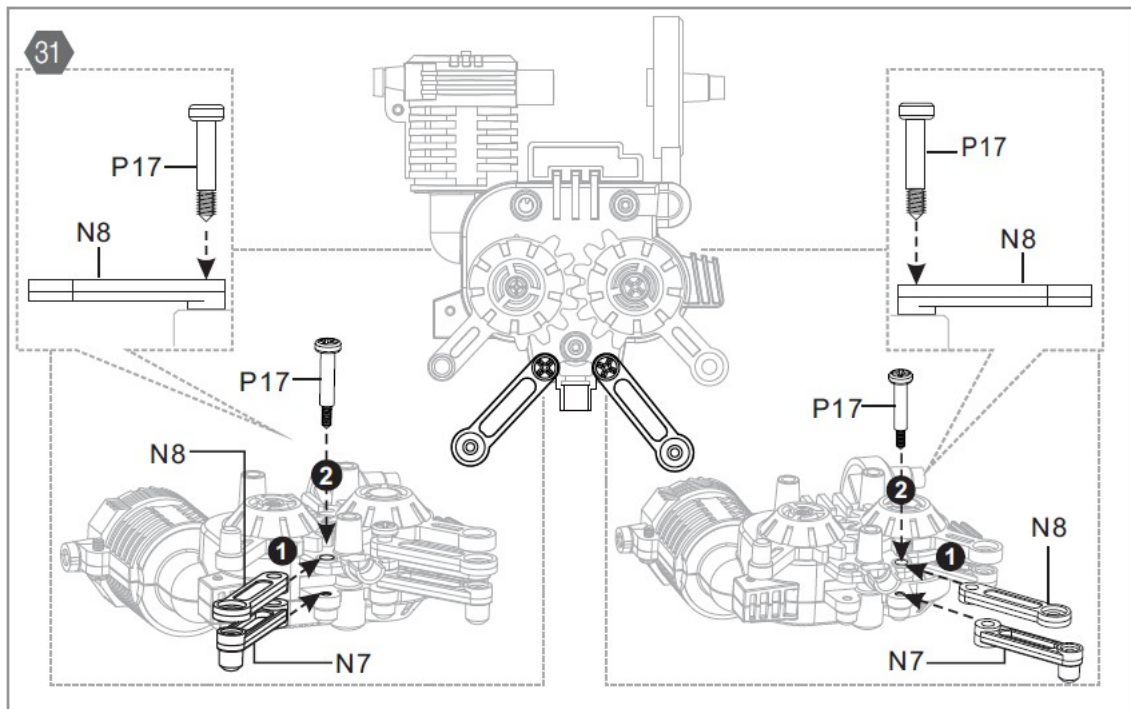


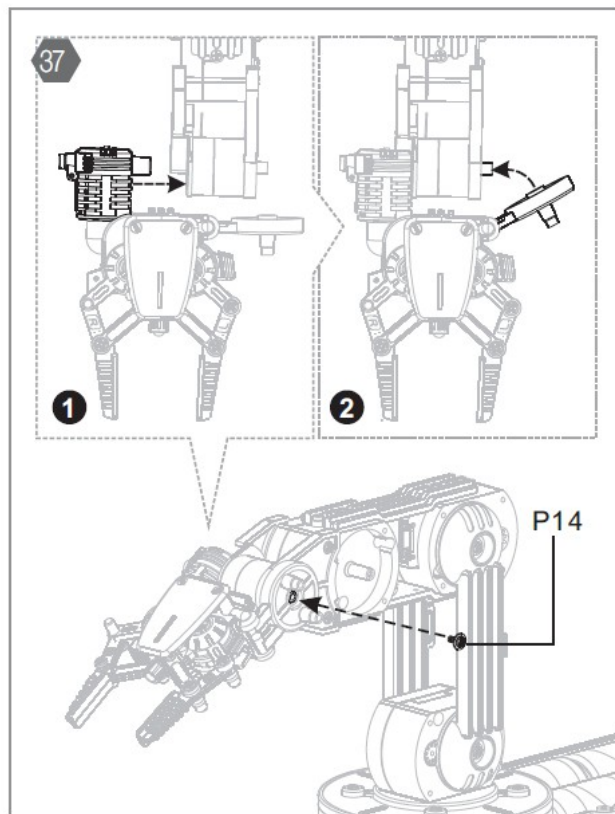
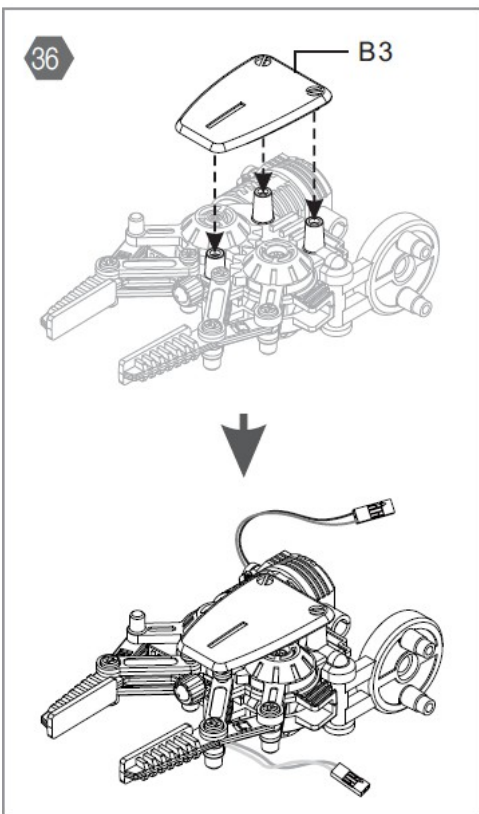
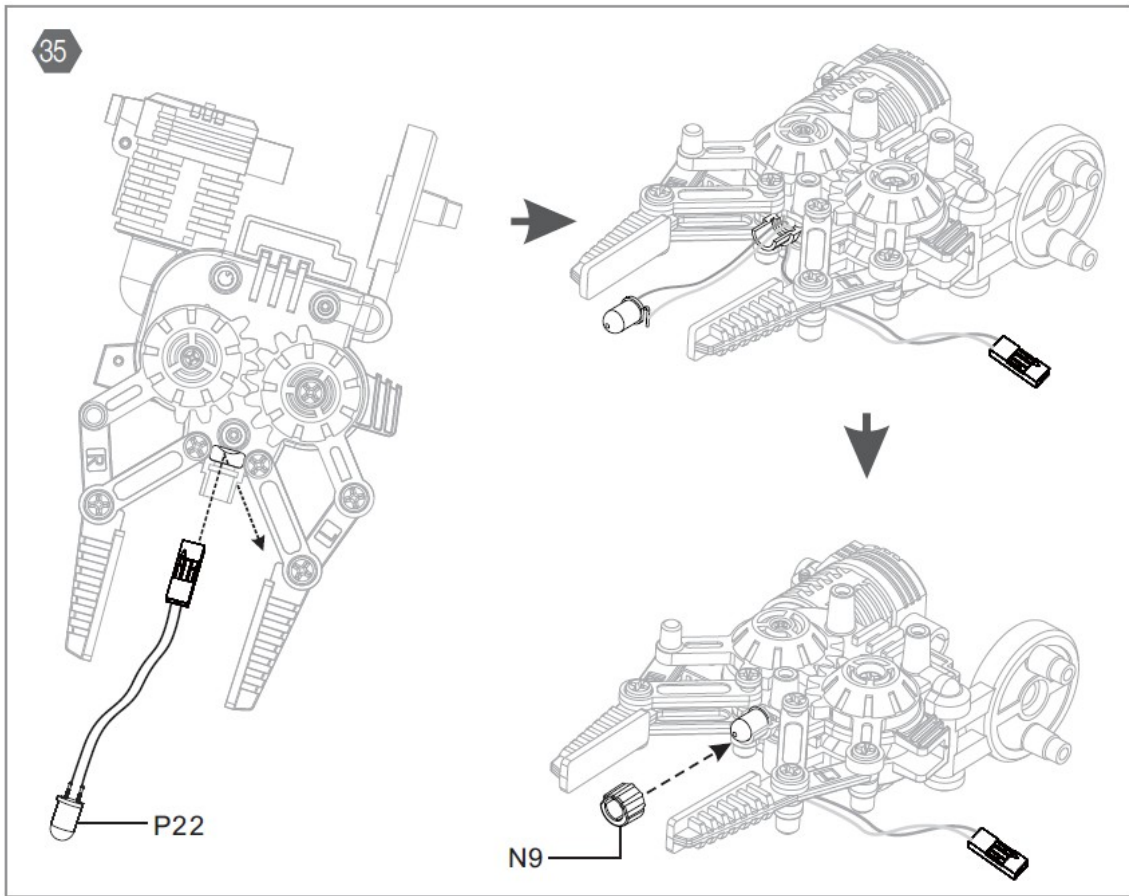


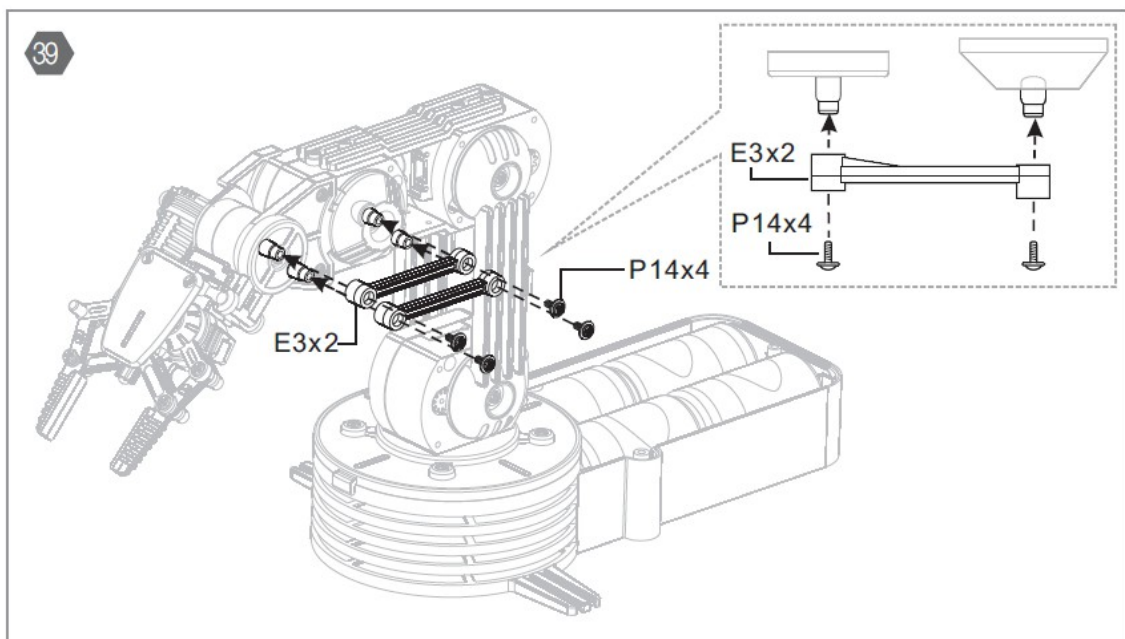
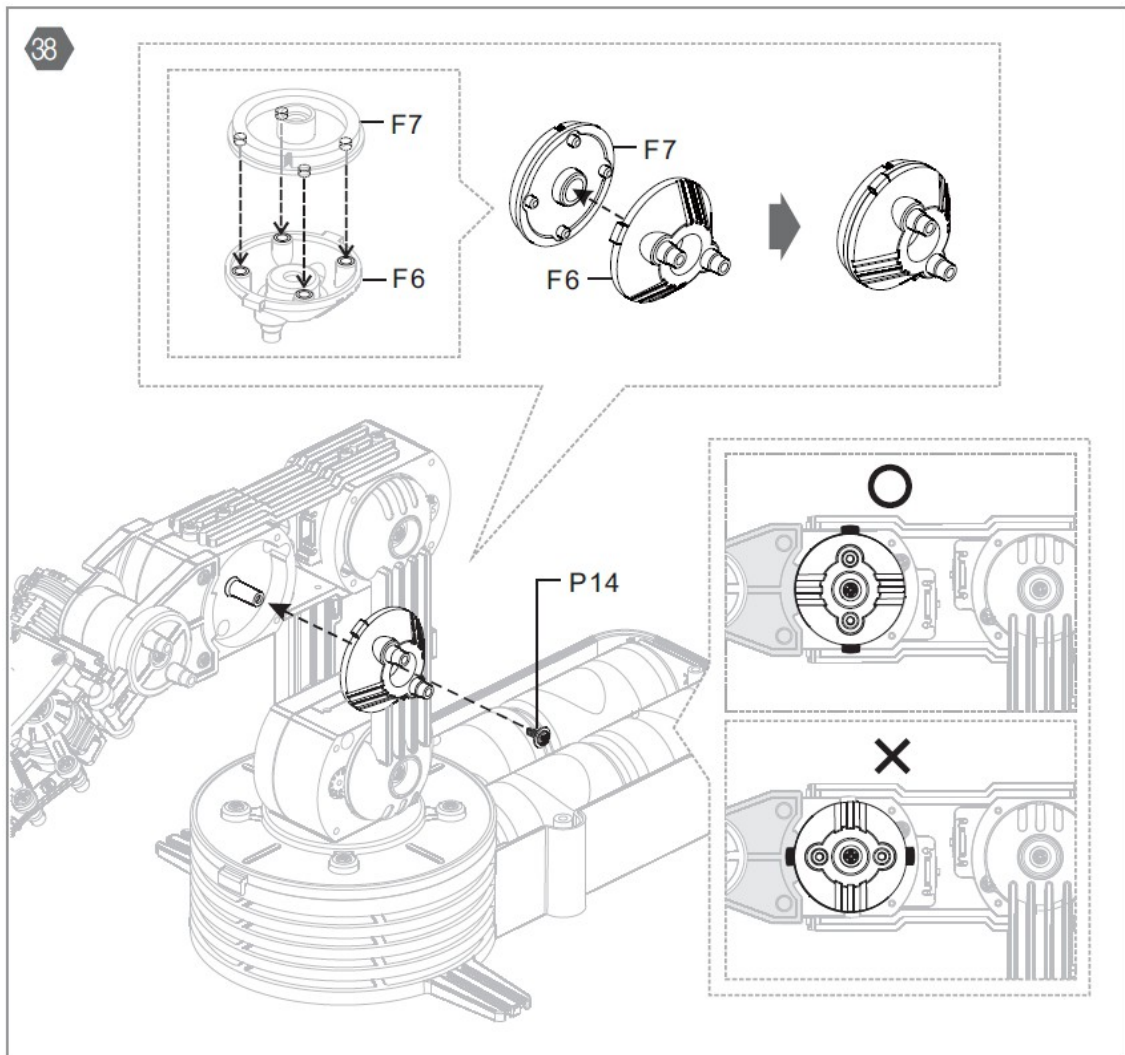
26 Montaje Caja de cambios de sujeción M1

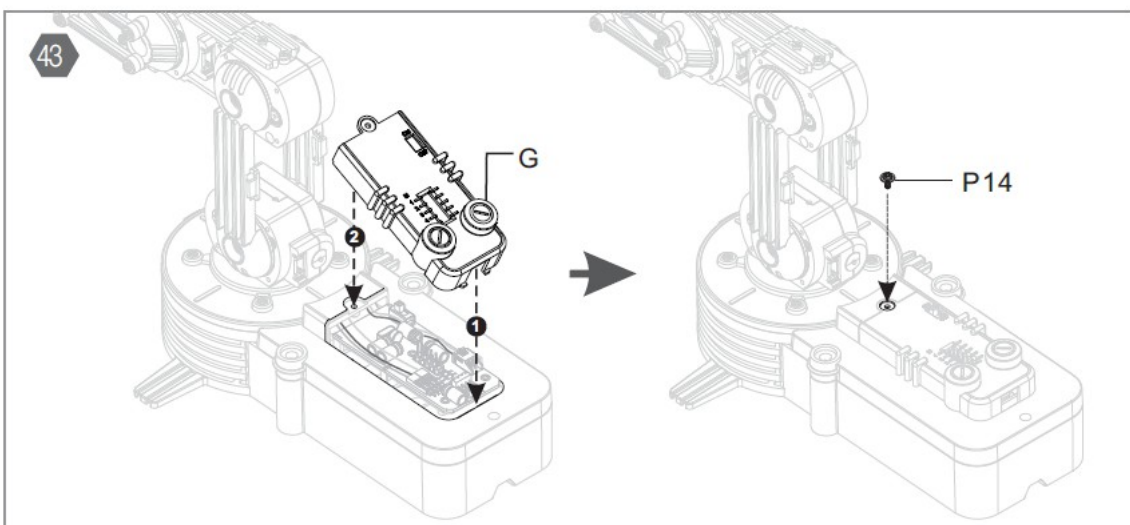
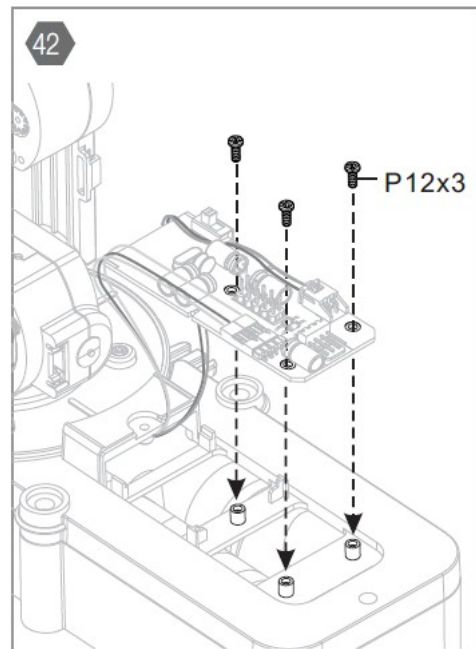
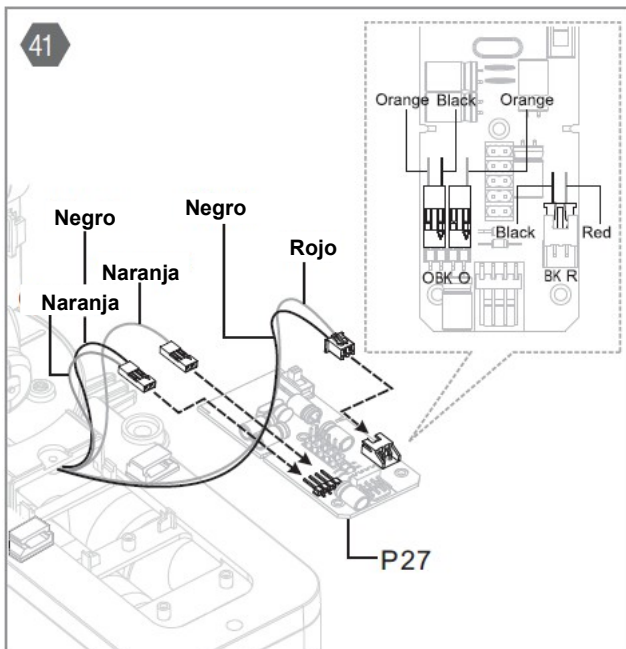
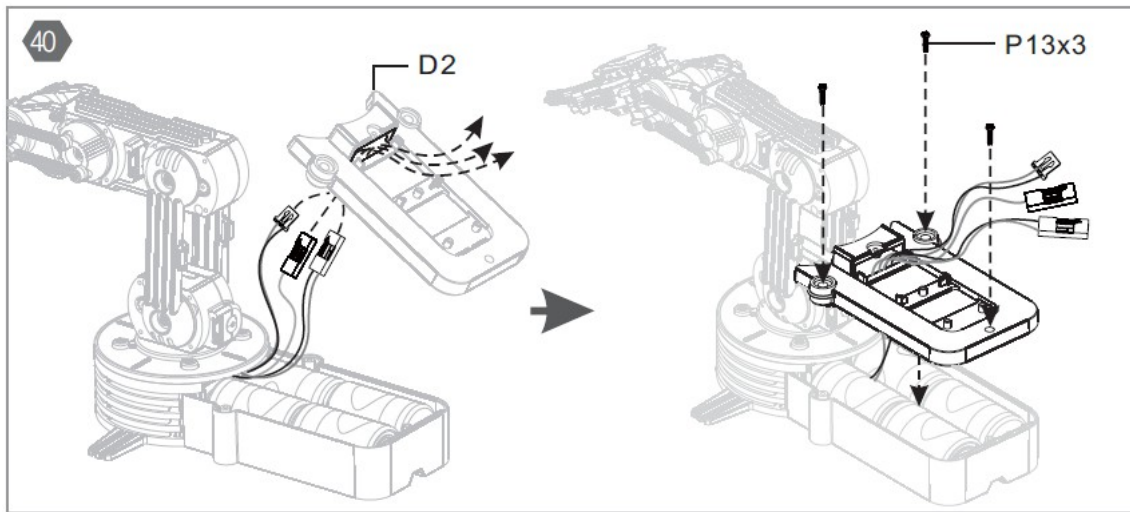






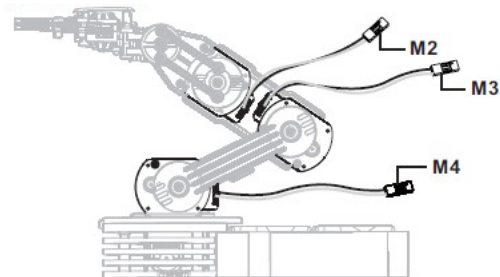




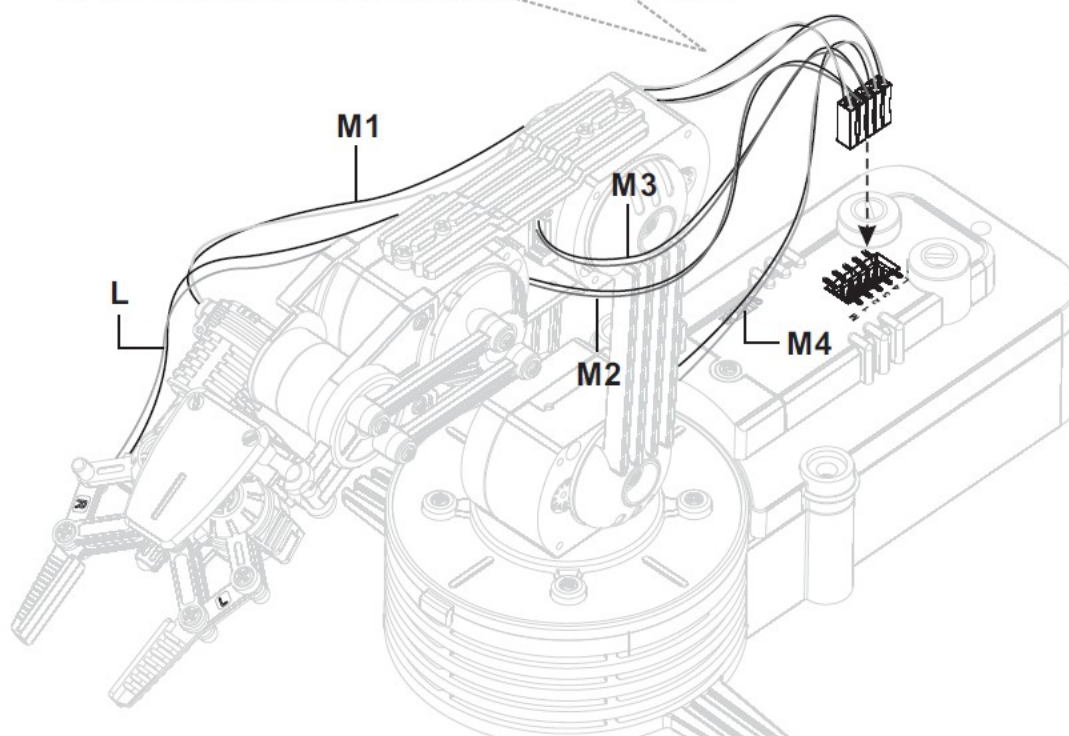
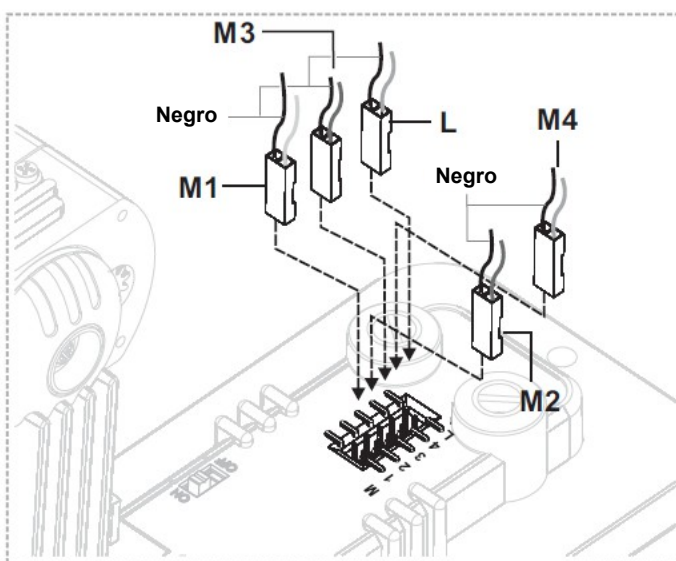
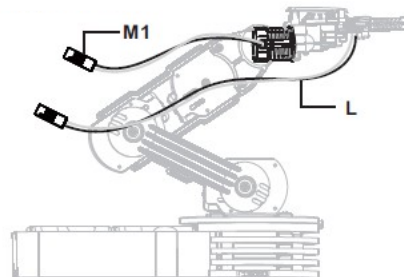


44 Cableado

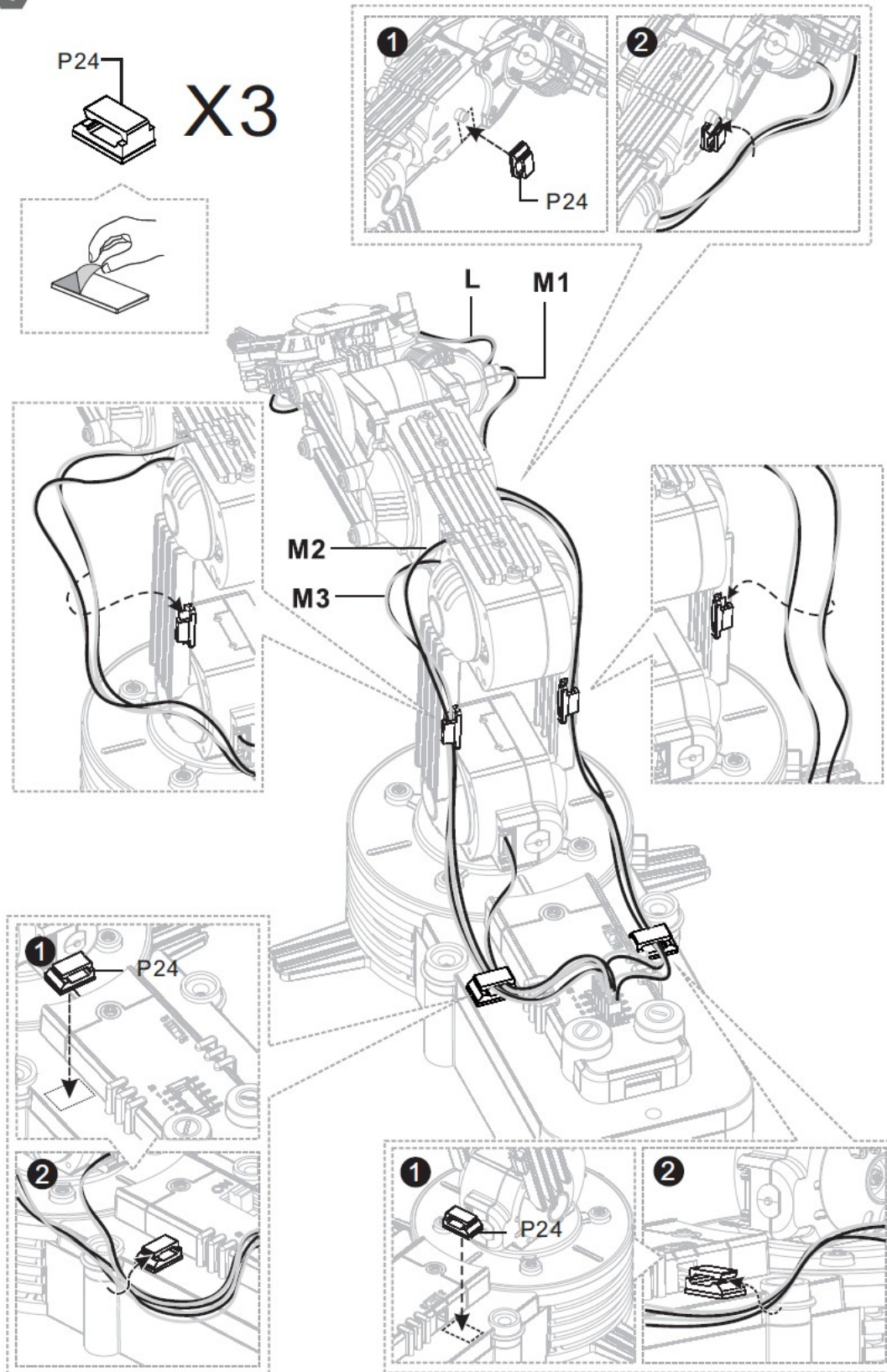
Vista izquierda

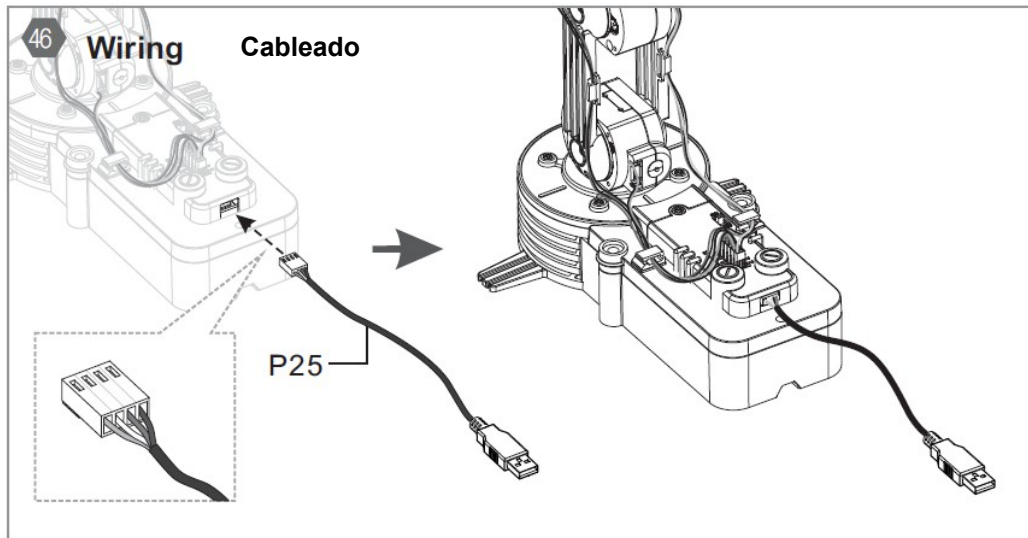


Vista derecha

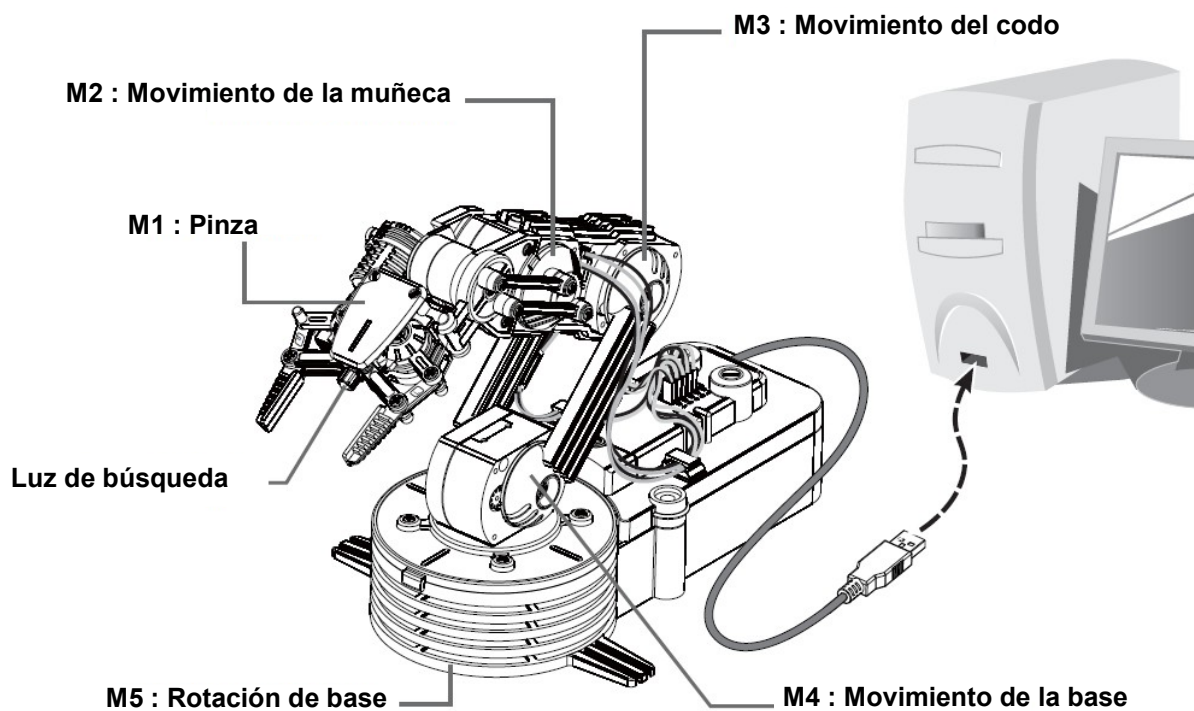


45





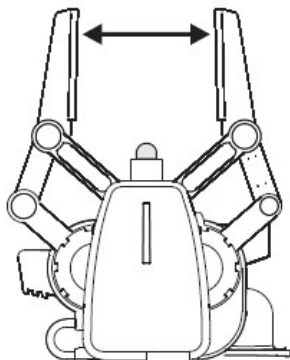
47 Kit montado



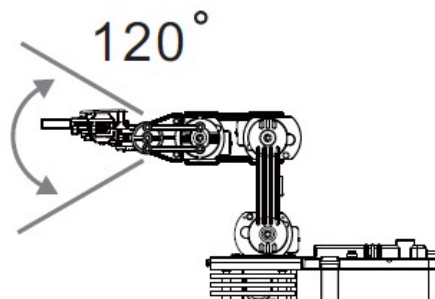
Área de trabajo :

Pinza

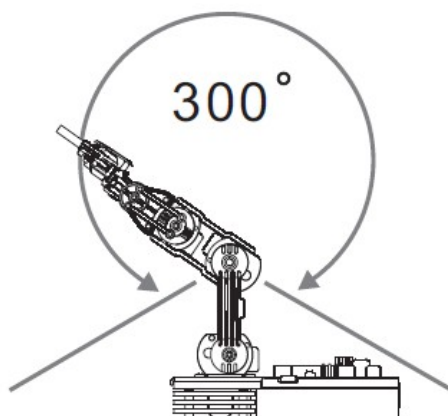
0-1.77"



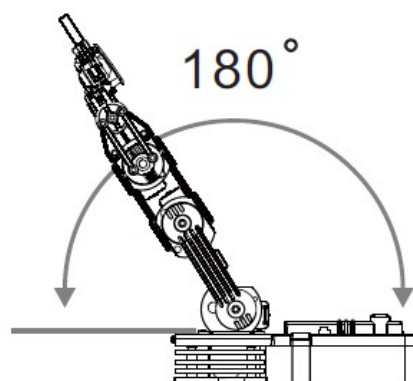
Movimiento de la muñeca



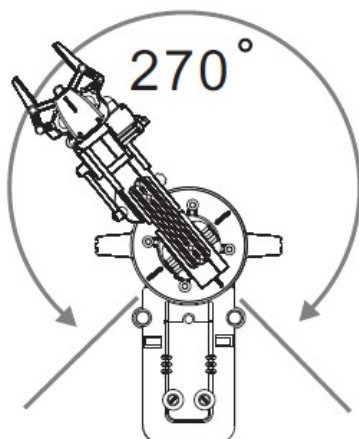
Movimiento del codo



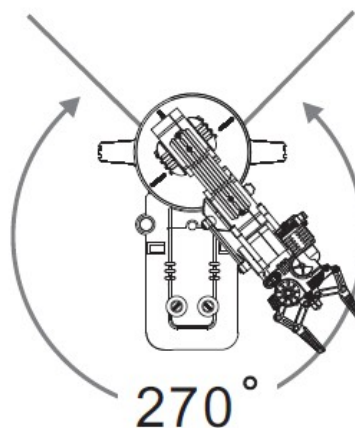
Movimiento Base



Base Rotación (1)



Base Rotación (2)





Solución de problemas :

- 1 - Asegúrese de que todos los cableados son correctos. (Por favor mire 41 a 44, en la páginas 23 y 24).
- 2 - Si el brazo robótico no tiene ninguna respuesta al mando con cable, compruebe la inf "BATTERY" y "GND" estén en la posición derecha, y también si las baterías se colocan en la polaridad correcta. (Por favor, consulte dibujo en la página 19 de 13)
- 3 - Si el brazo robótico se mueve dirección equivocada, verifique que cableado de la M1, M2, M3, M4, M se invierten por favor. (Ver dibujo 41-44, en página 23 y 24).
- 4 - Si el faro no se enciende, compruebe si el conector "L" es correcto. (Por favor refiérase 41 a 44, en la página 23 y 24).

¿Cómo funciona? :

* Ver funcionamiento en CD adjunto .

- Nota: 1 - Todos los engranajes van equipados con equipo de seguridad, cuando el brazo de apertura, cierre, arriba o inferior a la máxima posición, y el usuario sigue empujando los botones, el equipo de seguridad comenzará a proteger la caja de cambios y hacer que "da, da, da"sonar.
- 2 - Para prolongar la vida útil de la caja reductora una vez que escuche el equipo de seguridad emiten "da, da, da" de sonido, deje de presionar los botones .

NOTA: Este kit esta recomendado para niños a partir de 12 años, siempre acompañado por un adulto



Cebekit[®] es una marca Registrada del Grupo Fadisel